

Proprietà locali di una varietà X

Sia $x \in X$; ci interessano le proprietà di X che dipendono solo da un intorno arbitrariamente piccolo di x in X .

(\underline{T}_x : lo spazio tangente di X in x)

X varietà affine (possiamo sempre ricondurci a questo dato che $\forall x \in X \rightarrow$ sempre un intorno affine \cup di x in X)

$$X \rightsquigarrow \mathbb{K}[X]$$

$$\downarrow \\ x \rightsquigarrow m_x = \mathcal{I}_{\{x\}} = \{ f \in K[X] : f(x) = 0 \}$$

$$K[X] \subseteq K(X) \quad \begin{array}{l} \text{assunto che } X \text{ sia} \\ \text{irriducibile} \end{array}$$

$$\left\{ \frac{b}{g} \text{ con } g \neq 0 \text{ su } X \right\}$$

$\frac{b}{g}$ è una funzione regolare sull'aperto $X \setminus V(g)$

Se $x \in V(g)$, ovvero se $g(x) = 0 \Rightarrow x \in X \setminus V(g)$

$\Rightarrow X \setminus V(g)$ è un intorno aperto di x in X sul

quale $\frac{b}{g}$ è regolare.

→ le funzioni regolari in un qualche intorno di x
sono le frazioni $\frac{f}{g}$ (ovvero gli elementi di $K(x)$)
con $g(x) \neq 0$.

Indichiamo con $\mathcal{O}_{x,x}$ l'anello delle funzioni regolari
in un qualche intorno di x .

Verifichiamo algebricamente questa costruzione.

A anello commutativo, \mathfrak{p} ideale primo di A . (\mathfrak{p} non
benale)

$S = A \setminus \mathfrak{p}$; $S \neq \emptyset$ $1 \in S$ (se $1 \notin S \Rightarrow 1 \in \mathfrak{p} \Rightarrow \mathfrak{p}$ benale)

S è un sistema moltiplicativo : $x, y \in S \Rightarrow x \cdot y \in S$.

(...)

(se $x, y \notin S \Rightarrow xy \in P \Rightarrow x \in P$ oppure $y \in P \Rightarrow x \notin S$ oppure $y \notin S$). Invertiamo formalmente tutti gli elementi di S

$$A_P = \left\{ \frac{b}{g} : g \in S \right\}$$

$$\frac{b}{g} = \frac{b'}{g'} \quad \text{se} \quad \frac{b}{g} - \frac{b'}{g'} = 0 \quad \text{se} \quad \frac{bg' - b'g}{gg'} = 0$$

$$\text{se} \quad bg' = b'g$$

Quindi suggerisco $A_P = \{ (b, g), g \in S \} / \sim$

$$(b, g) \sim (b', g') \quad \text{se} \quad bg' = b'g$$

$$k \overset{0}{f}' \overset{0}{g}'' = k \overset{0}{f}'' \overset{0}{g}' \Rightarrow k h f g g = \underset{\sim}{k} \underset{\sim}{h} \underset{\sim}{f} \underset{\sim}{g} g = k h f g g$$

$$\Rightarrow \underset{\sim}{S} (k h g') \cdot f g'' = \underset{\sim}{S} (k h g') f'' g$$

$$\Rightarrow (f, g) \sim (f'', g'')$$

Notazione: $[(f, g)] = \frac{f}{g}$

A_p è un anello con $\frac{f}{g} + \frac{f'}{g'} = \frac{fg' + f'g}{gg'}$; $\frac{f}{g} \cdot \frac{f'}{g'} = \frac{ff'}{gg'}$

↑
Anello locale di A al primo p .

$O_{K,x}$ è l'anello locale di $K[x]$ al primo m_x

Ideali di A_p .

i) $A \longrightarrow A_p$ è un omomorfismo di anelli
 $f \longmapsto f/1$

ii) m_p è un ideale di A_p

ii
 $\left\{ \frac{x}{g}, x \in P, g \in S \right\}$

$$\frac{x}{g_1} + \frac{y}{g_2} = \frac{xg_2 + yg_1}{g_1g_2} \begin{matrix} \leftarrow \in P \\ \in m_p \end{matrix}$$

$$\frac{x}{g} \cdot \frac{1}{g'} = \frac{x \cdot 1}{gg'} \begin{matrix} g, g' \leftarrow S \\ \in m_p \end{matrix}$$

(1 1 1 1 1

$$\left(\frac{d}{1} \cdot \frac{1}{g} = \frac{d}{g} = \frac{1}{\frac{1}{d}} \right)$$

per come ho definito la relazione di equivalenza

$$m_p \subseteq A_p$$

$$\text{Es: } p = m_x \subseteq \mathbb{K}[x]$$

$$m_p = \left\{ \frac{f}{g} \text{ con } f(x)=0, g(x) \neq 0 \right\}$$

Per evitare confusioni di notazione scriviamo

$$m_x(\mathbb{K}[x]) = \{ f \in \mathbb{K}[x] : f(x)=0 \}$$

$$m_x(\mathcal{O}_{x,x}) = \left\{ \frac{f}{g} : f(x)=0 \right\}$$

(...)

$m_x(K(x))$ è massimale

Cosa possiamo dire di $m_x(O_{K,x})$?

Sì, ed è vero di più:

$\forall I$ ideale di A_P , $I \neq A_P \Rightarrow I \subseteq m_P$

(Se $x \in I$, $x \notin m_P$; $x = \frac{f}{g}$, $g \notin P \Rightarrow f \in S$

$\Rightarrow \frac{1}{g} \in A_P \Rightarrow x \cdot \frac{1}{g} \in I \Rightarrow \frac{1}{g} \in I \Rightarrow g \cdot \frac{1}{g} \in I$

$\Rightarrow 1 \in I \Rightarrow I = A_P$ contro l'ipotesi)

Def: Un anello commutativo B si dice locale

se $\exists m$ ideale di B t.c. $I \subseteq m \forall I$ ideale

di \mathcal{B} (in particolare \mathfrak{m} è l'unico ideale
massimale di \mathcal{B})

Oss: se A è Noetheriano $\Rightarrow A_{\mathfrak{p}}$ è noetheriano.

dim: dobbiamo mostrare che \mathcal{J} è un ideale di $A_{\mathfrak{p}}$
allora \mathcal{J} è finitamente generato come $A_{\mathfrak{p}}$ -modulo

Sia $\varphi: A \rightarrow A_{\mathfrak{p}}$ l'applicazione canonica
$$x \mapsto \frac{x}{1}$$

È un omomorfismo di anelli $\Rightarrow \underline{\mathcal{I}} = \varphi^{-1}(\mathcal{J})$ è un

ideale di A . A è noetheriano $\Rightarrow \exists d_1 \dots d_n \in A$

t.c. $\underline{\mathcal{I}}$ è generato da $d_1 \dots d_n$. Da questo segue

facilmente che S è generata da $\frac{d_1}{1}, \dots, \frac{d_n}{1}$.

Lemma : $x \in X$, X varietà affine

$\Rightarrow \mathcal{O}_{X,x}$ è Noetheriano.

Oss: $\varphi_x: K[x] \longrightarrow \mathcal{O}_{X,x} = K[x]_{m_x}$
 $f \longmapsto \frac{f}{1}$

$$S = \{ g \in K[x] : g(x) \neq 0 \}$$

$h \in S \exists U$ aperto non vuoto con $x \in U \subseteq X$

$h = 0$ su tutto U . Assumiamo X irriducibile

$$(b, g) \sim (b', g') \Leftrightarrow h \mid g' = h' \mid g \Leftrightarrow h(b'g' - g b) = 0$$

$h \mid U$ è separato diverso da zero.

$$h(p) (f(p)g'(p) - f'(p)g(p)) \in K$$

$\neq 0$

$$\Rightarrow f'g' - g f'' = 0 \text{ su tutto } U$$

$$\Rightarrow U \subseteq V(f'g' - g f'')$$

↑ diviso di Zariski

$$\Rightarrow \overline{U} \subseteq V(f'g' - g f'')$$

U è aperto non vuoto ($x \in U$) di X , da

è irriducibile per ipotesi $\Rightarrow V$ è denso in X

$$\Rightarrow V(fg' - gf') = X \Rightarrow fg' = gf' \text{ su } X$$

In altra parte, per una varietà irriducibile X ,
la relazione di equivalenza si riduce a quella

$$\text{maire } (f, g) \sim (f', g') \Leftrightarrow fg' = f'g.$$

Spazi tangenti

X varietà affine; $x \in X$

$X \subseteq \mathbb{A}^n \cong \mathbb{K}^n$. A meno di una traslazione; T^1, \dots, T^n
coordinati

posizione sempre supporta $x = (0, \dots, 0)$

su \mathbb{A}^n

Sia L una retta per x . Vogliamo definire la molteplicità d'intersezione di L con X nel punto x .

$$L = \{ t \vec{v} \} \quad \vec{v} \in \mathbb{K}^n, \quad \vec{v} \neq \vec{0}$$

$$\equiv L_{\vec{v}}$$

$$X = V(\overline{F}_1, \dots, \overline{F}_n)$$

$$\overline{F}_1(t v^1, \dots, t v^n) = \eta_1(t; v^1, \dots, v^n) = \cancel{\eta_1^{(0)}} + \eta_1^{(1)} + \dots$$

$$\overline{F}_n(t v^1, \dots, t v^n) = \eta_n(t; v^1, \dots, v^n) = \cancel{\eta_n^{(0)}} + \eta_n^{(1)} + \dots$$

$$\eta_i^{(0)} = \overline{F}_i(0, \dots, 0) = 0 \quad (x = \vec{0} \in X)$$

$$\eta_i^{(1)} = ?$$

$$\eta_i^{(1)} = \sum \frac{\partial F_i}{\partial T_j} \Big|_{\vec{T}=\vec{0}} \cdot T_j \Big|_{\vec{T}=t\vec{r}} = t \left(\sum \frac{\partial F_i}{\partial T_j} \Big|_{\vec{0}} \cdot r_j \right)$$

$$\left(F_i = \underbrace{F_i^{(0)}}_0 + F_i^{(1)} + F_i^{(2)} + \dots \right)$$

↑ espansione di Taylor di F_i
in $\vec{T} = (0, \dots, 0)$

in $F_i(t\vec{r})$ il termine $F_i^{(k)}$ contribuisce con $t^k \dots$

↑
è un grado k nelle T^1, \dots, T^m

$$\eta_i(t) = t^{\epsilon_i} (a_i + \dots) \quad \text{Dunque } t=0 \text{ sarà una}$$

↑
≠ 0

radice di molteplicità $\varepsilon_i \geq 1$ per $\eta_i(t)$

Definisco la molteplicità di intersezione di $L_{\vec{r}}$ con X

come $\min(\varepsilon_i)$. Si dimostra facilmente che questo

è ben definito, cioè non dipende dai generatori scelti.

mult di intersezione di L con X in $x=0$ è

$$\{ \min(\varepsilon_F) : F \in I_x \}$$

Def: Diciamo che L è tangente a X in x

$$\text{se } \mu(L \cap X) \geq 2$$

$\nabla_x \mathcal{L}_i(x)$

↑
mett. intersezione

In concreto sto dicendo che gli sviluppi
di Taylor delle \mathcal{L}_i partono da f^* ...

ovvero $\mathcal{L}_i^{(1)} \equiv 0$. Ovvero

$$\sum \frac{\partial \mathcal{L}_i}{\partial T_j} v_j = 0$$

Questo è un sistema di equazioni lineari in \vec{v}

$\Rightarrow \{ \vec{v} : L_{\vec{v}} \text{ sia tangente a } X \text{ in } x \} \cup \{ \vec{0} \}$

è uno spazio vettoriale. È sufficiente l'unione

di tutte le L con L tangente a X in x .

Def: Lo spazio tangente a X in x è l'unione
di tutte le rette tangenti a X in x .

È l'insieme delle soluzioni del sistema lineare

$$\sum \frac{\partial F_i}{\partial x_j} \Big|_x v_j = 0. \quad \zeta_i \text{ indica con } \mathbb{T}_{X,x}$$

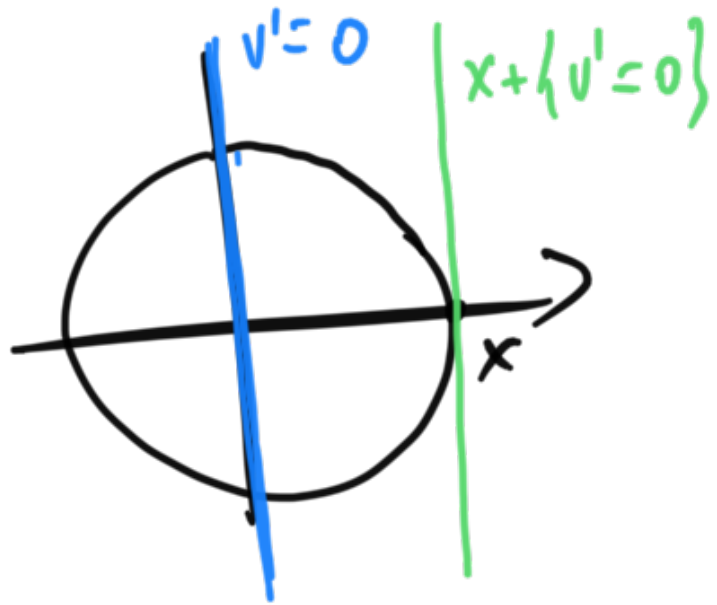
Esempi: $X = \mathbb{A}^n$

$\mathbb{T}_X = (0)$. Il sistema lineare che

definisce $\mathbb{T}_{\mathbb{A}^n,0}$ è $0 \cdot \vec{v} = 0$. Le cui soluzioni

sono tutte \mathbb{K}^n .

Esempio: In \mathbb{A}^2 , $X = \{x^2 + y^2 - 1 = 0\}$



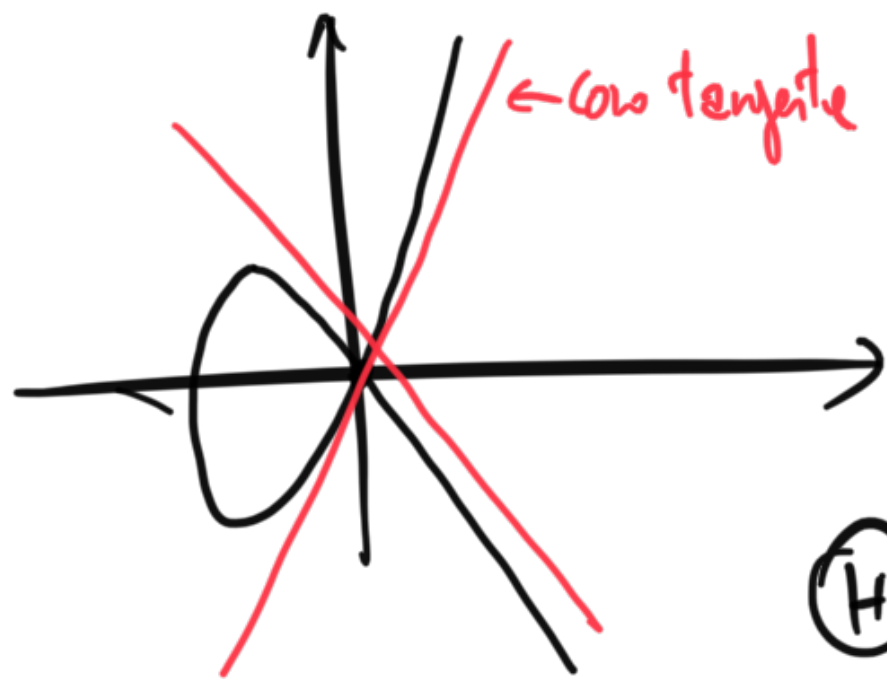
$$x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(x, y) = x^2 + y^2 - 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}} \cdot v' + \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}} \cdot v^2 = 0$$

$$2v' + 0 \cdot v^2 = 0 \Rightarrow v' = 0$$

Answers on esempio in \mathbb{A}^2 , $X = \{y^2 - x^2(x+1) = 0\}$



$$x = (0,0)$$

$$\mathbb{H}_{x,0} = \mathbb{K}^2$$

$$\forall \vec{v} \neq 0 \quad L_{\vec{v}} = \begin{pmatrix} t v^1 \\ t v^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \|(t v^1, t v^2)\| &= t^2 (v^2)^2 - t^2 (v^1)^2 (t v^1 + 1) \\ &= t^2 (\dots) \end{aligned}$$

$$m_0(L \cap X) \geq 2 \quad \forall \begin{pmatrix} v^1 \\ v^2 \end{pmatrix}$$

$$= t^2 ((v^2)^2 - (v^1)^2) + t^3 (\dots)$$

$$\uparrow$$

$$(v^2)^2 - (v^1)^2 = 0$$

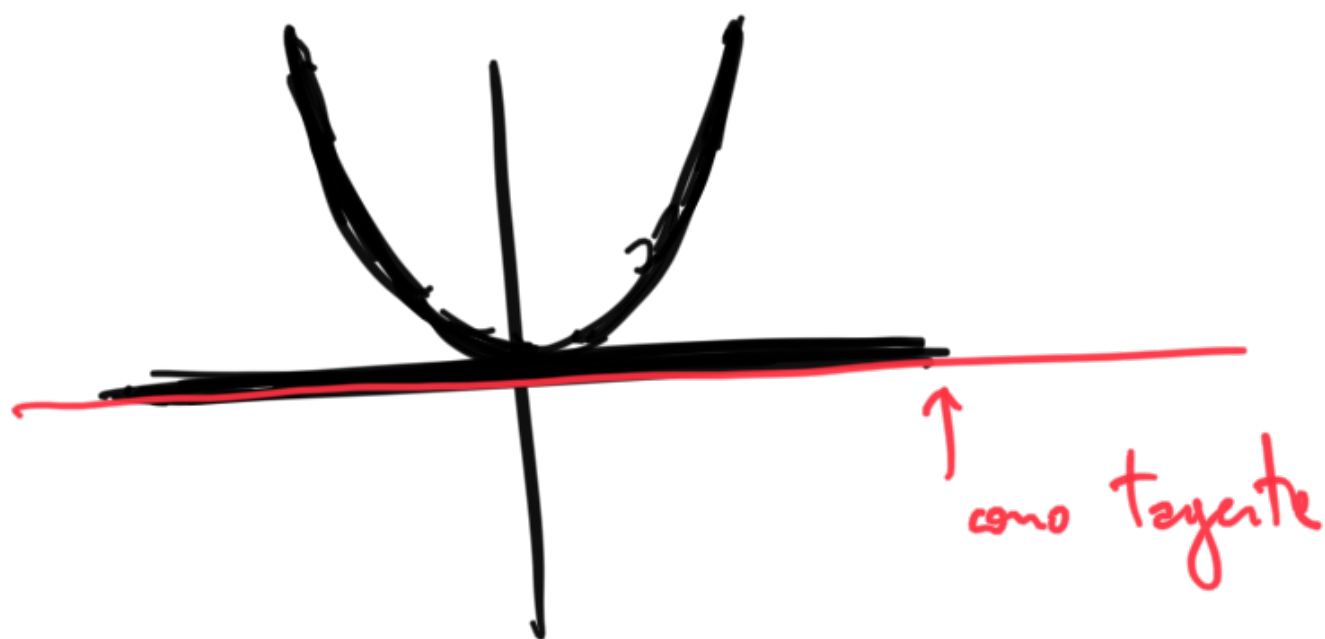
defissa il caso
tangente a X in 0 .

Anche un esempio, sopra in A

$$X = \{ y(y - x^2) = 0 \}$$

$$\parallel \\ y^2 - yx^2 = 0$$

$$\textcircled{1} \hat{\mathcal{O}}_{X,0} = \mathbb{K}^2$$



Notazione : se $F \in \mathbb{K}[T^1, \dots, T^m] = \mathbb{K}[A^m]$

$$\text{e } x = (x^1, \dots, x^m) \in A^m$$

$$d_x \bar{F} : \mathbb{K}^m \longrightarrow \mathbb{K}$$

$$\vec{v} \longmapsto \sum \frac{\partial F}{\partial T^i} \Big|_x v_i$$

$$d_x \bar{F} \in (\mathbb{K}^m)^*$$

$$\gamma = x$$

$$\mathbb{K}^n = \widehat{\text{H}}_{\mathbb{A}^n, x}$$

$$d_x: \mathbb{K}[\mathbb{A}^n] \longrightarrow \widehat{\text{H}}_{\mathbb{A}^n, x}^*$$

Prendiamo ora $X \subseteq \mathbb{A}^n$

$$\mathbb{K}[X] = \mathbb{K}[\mathbb{A}^n] / I_X$$

$$0 \rightarrow I_X \rightarrow \mathbb{K}[\mathbb{A}^n] \xrightarrow{I_X} \mathbb{K}[X] \rightarrow 0$$

Ogni $f \in \mathbb{K}[X]$ ammette un rappresentante $G \in \mathbb{K}[\mathbb{A}^n]$

Se $x \in X$, sono tentato dal definire

$$d_x \mathcal{D} := d_x \mathcal{C}$$

↑
vorrei bene

$$d_x \mathcal{D}: \mathbb{H}_{x,x} \rightarrow \mathbb{K}$$

$$\uparrow \text{ è } d_x \mathcal{C}: \mathbb{H}_{A,x} \rightarrow \mathbb{K}$$

" \mathbb{K}^m

Per definizione, $\mathbb{H}_{x,x}$ è un sottospazio lineare di \mathbb{K}^n !

" $\mathbb{H}_{A,x}$

Un'idea migliore è

$$d_x \mathcal{D} = d_x \mathcal{C} \Big|_{\mathbb{H}_{x,x}}$$

$$d_x g : \mathbb{C}_{X,x} \longrightarrow k \quad \text{lineare.}$$

Ed è ben definito! Ovvero, $\mathcal{C}_1|_X = g$

alora
$$d\mathcal{C}_1|_{\mathbb{C}_{X,x}} = d\mathcal{C}|_{\mathbb{C}_{X,x}}$$

In fatti $\mathcal{C}_1|_X = g$ \hookrightarrow quindi $\mathcal{C}_1|_X = \mathcal{C}|_X$

ovvero $(\mathcal{C}_1 - \mathcal{C})|_X = 0 \Rightarrow \mathcal{C}_1 - \mathcal{C} \in \mathcal{I}_X = (\mathcal{F}_1, \dots, \mathcal{F}_u)$

$\mathcal{C}_1 - \mathcal{C} = \Delta \neq 0, \quad \Delta \neq 0$

$$r_1 = r + \alpha_1 i_1 + \dots + \alpha_n i_n$$

$$d_x G_1 = d_x (L + A_1 \bar{F}_1 + \dots + A_n \bar{F}_n)$$

$$= d_x L + \underbrace{d_x A_1}_{\ddot{0}} \cdot \bar{F}_1(x) + A_1(x) d_x \bar{F}_1 + \dots + d_x A_n \cdot \bar{F}_n(x) + A_n(x) d_x \bar{F}_n(x)$$

$$x \in X = V(\bar{F}_1, \dots, \bar{F}_n)$$

$$= d_x L + \underbrace{A_1(x)}_{\alpha_1 \in \mathbb{K}} \cdot d_x \bar{F}_1 + \dots + \underbrace{A_n(x)}_{\alpha_n} d_x \bar{F}_n$$

$$d_x G_1 - d_x L = \alpha_1 d_x \bar{F}_1 + \dots + \alpha_n d_x \bar{F}_n$$

$$\textcircled{H}_{x,x} \text{ è definito dalle equazioni } \begin{cases} d_x \bar{F}_1(x) = 0 \\ \vdots \\ d_x \bar{F}_n(x) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow d_x G|_{\mathbb{H}_{x,x}} - d_x G_1|_{\mathbb{H}_{x,x}} \equiv 0$$

$$d_x g := d_x G|_{\mathbb{H}_{x,x}} \quad \text{e' ba definito.}$$

$$d_x: \mathbb{K}[x] \longrightarrow \mathbb{H}_{x,x}^*$$

$$d_x(g_1 + g_2) = d_x g_1 + d_x g_2$$

$$d_x(f \cdot g) = f(x) \cdot d_x g + g(x) \cdot d_x f$$

$$\mathbb{K} \subseteq \mathbb{K}[x]$$

↑ costante

$$d_x|_{\mathbb{K}} \equiv 0$$

$$\mathbb{K}[x] = \mathbb{K} \oplus m_x(\mathbb{K}[x])$$

$$f = \underbrace{f(x)}_{\mathbb{K}} + \underbrace{(f - f(x))}_{\text{si annulla in } x}$$

Quello che è interessante è

$$d_x: m_x(\mathbb{K}[x]) \longrightarrow \mathbb{H}_{x,x}^*$$

è lineare

i) $d_x: m_x(\mathbb{K}[x]) \longrightarrow \mathbb{H}_{x,x}^*$ è suriettivo!

$$ii) \quad 0 \rightarrow \text{Ker}(d_x) \rightarrow m_x(\mathbb{K}[x]) \rightarrow \mathbb{H}_{x,x}^* \rightarrow 0$$

\bar{e} esatta overview

$$\mathbb{H}_{x,x}^* \cong m_x(\mathbb{K}[x]) / \text{Ker}(d_x)$$

$$\text{Ker}(d_x) = m_x(\mathbb{K}[x])^2$$

Quindi $d_x: m_x(\mathbb{K}[x]) / m_x(\mathbb{K}[x])^2 \xrightarrow{\sim} \mathbb{H}_{x,x}^*$

\Rightarrow Posso definire $\mathbb{H}_{x,x}$ come $\left(m_x(\mathbb{K}[x]) / m_x(\mathbb{K}[x])^2 \right)^*$

iii)

$$d_x : \frac{m_x(\mathcal{O}_{x,x})}{m_x(\mathcal{O}_{x,x})^2} \xrightarrow{\sim} \mathbb{F}_{x,x}^*$$