

L'immersion di Segre (Grado)

$$\mathbb{P}(V) \times \mathbb{P}(W) \hookrightarrow \mathbb{P}(V \otimes W)$$

$$\begin{array}{ccc} V \times W & \hookrightarrow & V \otimes W \\ (v, w) & \longmapsto & v \otimes w \end{array}$$

$$v_1 = \lambda v \quad ; \quad w_1 = \mu w$$

$$(v_1, w_1) \longmapsto \lambda \mu \cdot v \otimes w$$

$$[v_1] = [v] \in \mathbb{P}(V) \quad \uparrow$$

$$[w_1] = [w] \in \mathbb{P}(W)$$

$$[v_1 \otimes w_1] = [v \otimes w] \in \mathbb{P}(V \otimes W)$$

$$([v_1], [w_1]) \neq ([v], [w]) \implies [v_1 \otimes w_1] = [v \otimes w]$$

o sia v_1 non è lin. dip. da v

oppure w_1 non è lin. dip. da w , allora

$v_1 \otimes w_1$ non è lin. dip. da $v \otimes w$

Supponiamo v, v_1 linearmente indipendenti in V e w e w_1 linearmente indipendenti in W

$$B_V = \{ \underset{v}{v_1}, \underset{v_2}{v_2}, \dots, v_n \} \quad B_W = \{ \underset{w}{w_1}, \underset{w_2}{w_2}, \dots, w_m \}$$

$v \otimes w, v_1 \otimes w_1$ sono vettori distinti in una base di $V \otimes W$
 \Rightarrow sono linearmente indipendenti.

Se v e v_1 sono linearmente indipendenti e $w_1 = \lambda w$ con $\lambda \neq 0$

$v \otimes w$ e $v_1 \otimes w$ sono linearmente indipendenti \rightarrow

$$v_1 \otimes w_1 = \lambda v_1 \otimes w$$

$v \otimes w$ e $\lambda v_1 \otimes w$ sono linearmente indipendenti

\downarrow
 $v \otimes w$ e $v_1 \otimes w$ sono linearmente indipendenti.

Verifichiamo che

$$r = (P(V) \otimes P(W)) \cap P(V \otimes W) = P(V \otimes W)$$

una varietà proiettiva.

Metti a noi in coordinate

$$B_v = \{e_0, \dots, e_n\}$$

$$B_w = \{f_0, \dots, f_m\}$$

$$v = x^i e_i = \left(\sum_{i=0}^n x^i e_i \right)$$

$$w = y^j f_j$$

$$v \otimes w = x^i y^j e_i \otimes f_j$$

$$([x^i], [y^j]) \longmapsto [(x^i y^j)]$$

Le e^i sono coordinate su $\mathbb{P}(V \otimes W)$

La varietà di Segre è caratterizzata da

$$e^i = x^i y^j \text{ su qualche } (x^i), (y^j)$$

Quindi risulta $w^{ij} \cdot w^{kl} = x^i y^j x^k y^l = x^i y^l x^k y^j$
 $= w^{il} \cdot w^{kj}$

$(w^{ij}) \rightsquigarrow W$ che ha w^{ij} in posizione (i, j)

allora le equazioni $w^{ij} = x^i y^j$ sono equivalenti

$$\Leftrightarrow W = \begin{pmatrix} x^0 \\ \vdots \\ x^m \end{pmatrix} (y^0 \dots y^n)$$

$$\Leftrightarrow \text{rg}(W) = 1$$

Poiché $W \neq 0$ $\text{rg}(W) = 1$ è equivalente a

$\text{rg}(W) \leq 1 \Leftrightarrow$ tutti i minori 2×2 di W

sons 0.

$$W = \begin{matrix} & & k & l \\ \begin{matrix} i \\ j \end{matrix} & \begin{pmatrix} w_{ik} & w_{il} \\ w_{jk} & w_{jl} \end{pmatrix} \end{matrix} \rightsquigarrow w_{ik}w_{il} - w_{jk}w_{jl} = 0$$

Es: $\dim V = \dim W = 2$; $\dim V \otimes W = 4$

$$\begin{matrix} \mathbb{P}^1 \times \mathbb{P}^1 & \hookrightarrow & \mathbb{P}^3 \\ [x:y] & [z:w] & \longrightarrow ([xz : xw : yz : yw]) \\ & & \begin{matrix} \text{"} & \text{"} & \text{"} & \text{"} \\ t^0 & t^1 & t^2 & t^3 \end{matrix} \end{matrix}$$

$$Q = \{ t^0 t^3 = t^1 t^2 \}$$

Oss: la quadrica $t^0 t^3 - t^1 t^2 = 0$

ha come matrice dei coefficienti

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ quindi } \bar{e} \text{ non degenera}$$

Su \mathbb{C} ogni quadrica non degenera in 4 variabili

è equivalente a $(t^0)^2 + (t^1)^2 + (t^2)^2 + (t^3)^2$

quindi con tutte equivalenti

Quindi se $Q \subseteq \mathbb{P}^3$ è una quadrica non

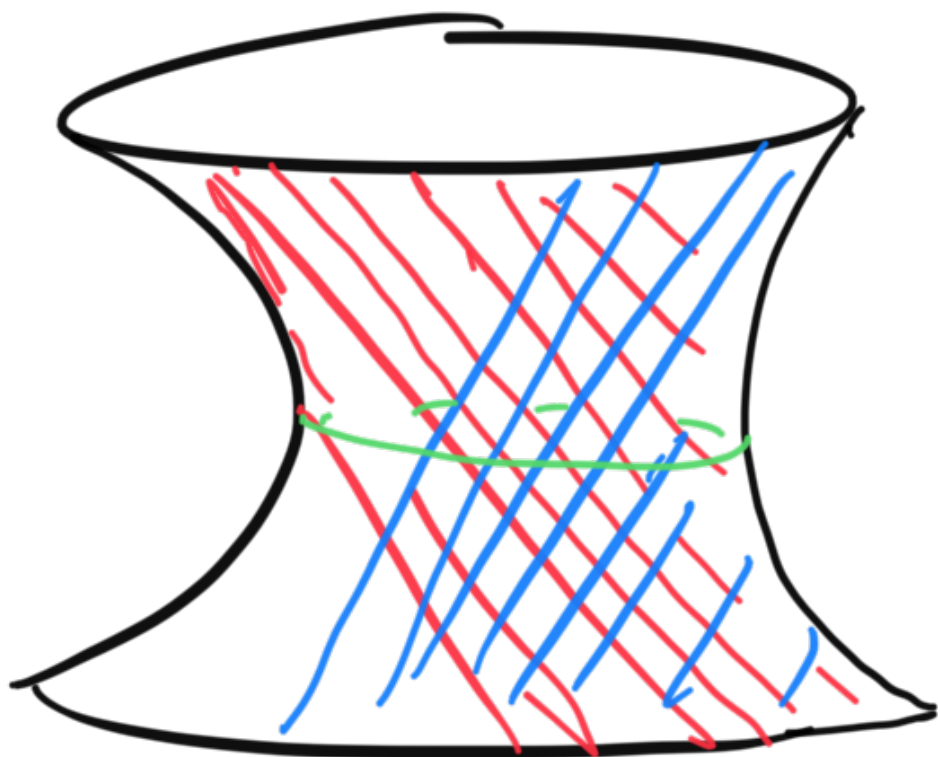
degenera. Allora $Q = \mathbb{P}^1 \times \mathbb{P}^1$

\mathbb{P}^1 è la retta proiettiva $\Rightarrow Q$ è lippizante

rigata (e a i suoi due famiglie di
rette (proiettive))

Disco reale : $P^1(\mathbb{R}) = S^1$
 $A^1(\mathbb{R}) = \mathbb{R}$

Iperboloidi (curta qualsiasi non degenera in \mathbb{R}^3)



Sottovarietà proiettiva di $\mathbb{P}(V) \times \mathbb{P}(W)$

$$\mathbb{P}(V) \times \mathbb{P}(W) \hookrightarrow \mathbb{P}(V \otimes W)$$

Z sottovarietà proiettiva di $\mathbb{P}(V) \times \mathbb{P}(W)$ è

$$Z = \sum_{i,j} \mathbb{P}(V) \times \mathbb{P}(V) \subseteq \mathbb{P}(V \otimes W)$$

↑
varietà proiettiva
in $\mathbb{P}(V \otimes W)$

\sum è luogo di zeri di polinomi omogenei
nelle variabili x_{ij}

$\Rightarrow Z$ è luogo di zeri di polinomi che

sono omogenei nei monomi $x^i y^j$

\Rightarrow sono polinomi omogenei separatamente nelle (x^i)
e nelle (y^j) (biomogenei)

Es: grado 2 nelle x^i e grado 1 nelle y^j

$$p(x^0, x^1, x^2; y^0, y^1, y^2, y^3) = y^1 \cdot ((x^0)^2 + x^1 x^3) - y^0 (x^2)^2$$

$p = 0$ è una ipersuperficie di grado $(2, 1)$
in $\mathbb{P}^2 \times \mathbb{P}^3$.

Crollazio : Una curva vista in $\mathbb{P}^n \times \mathbb{A}^m$

è l'insieme di zeri di equazioni $g_i(x, y)$
omogenee nelle variabili x_i (e linearmente nelle
variabili y_i)

Def: X è una varietà quasi proiettiva se
 X è un aperto in una varietà proiettiva \tilde{X} .

Teorema : $f: X \rightarrow Y$ \downarrow \mathbb{A}^n
 X, Y varietà quasi proiettive. Se X è
proiettiva, allora per ogni diviso Z di X ,
 $f(Z) = \mathbb{A}^n$.

$f(t)$ è diverso da Y .

Dimo: se $f: X \longrightarrow Y$ è suriettivo $\Rightarrow f$ è diversa.
↑
proiettiva ↑
quasi proiettiva

Obs: Se $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, allora X liscia ha una naturale struttura di varietà olomorfe (teorema del Dini olomorfo) \mathbb{P}^n come varietà olomorfe (con la topologia euclidea ereditata da \mathbb{C}^n) è compatta. X proiettiva $\Rightarrow X$ diversa in un compatto $\Rightarrow X$ è compatta nella topologia euclidea.

All' stesso modo, \mathbb{P}^n con la topologia euclidea

\mathbb{C} è di Hausdorff \Rightarrow una varietà quasi-proiettiva in
 \mathbb{C} è di Hausdorff nella topologia euclidea.

Un piccolo ripasso di topologia

X , la diagonale di $X \times X$

è $\Delta_X = \{ (x, x), x \in X \}$

X è di Hausdorff $\Leftrightarrow \Delta_X$ è chiusa in
 $(X \times X, \tau_{\text{prodotto}})$

Se prendo $\mathbb{R}^n, \tau_{\text{euclideo}}$:

$$(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \tau_{\text{euclideo}}) = (\mathbb{R}^{2n}, \tau_{\text{euclideo}})$$

$$\mathbb{H} \\ (A^n \times A^n, \tau_{\text{zariski}} \times \tau_{\text{zariski}})$$

Tuttavia Δ_{A^n} è diverso in $(A^n \times A^n, \tau_{\text{zariski}})$!

$$p = (x^1, \dots, x^n, y^1, \dots, y^n) \in A^n \times A^n$$

$$p \in \Delta_{A^n} \Leftrightarrow (x^1, \dots, x^n) = (y^1, \dots, y^n)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x^1 = y^1 \\ x^2 = y^2 \\ \vdots \\ x^n = y^n \end{cases} \quad I_{\Delta_{A^n}} = ((x^i - y^i))$$

Diverso da A^n è separato (la diagonale è diversa nelle

Topologia di Zariski
del prodotto)

Lo si vede separare i punti
di A^n nel caso di

condizione $\vec{x} = \vec{y}$ è equivalente

alla condizione $(\vec{x}, \vec{y}) \in \Delta_{A^n}$ (e quindi $\vec{x} \neq \vec{y}$ è
equivalente a $(\vec{x}, \vec{y}) \notin \Delta_{A^n}$)

In termini colloquiali c'è un sistema di equazioni
polinomiali che separa i punti.

Altro esempio

$$\Delta_{\mathbb{P}^n} \subseteq \mathbb{P}^n \times \mathbb{P}^n$$

$$([x^0: \dots: x^n], [y^0: \dots: y^n]) \in \Delta_{\mathbb{P}^n}$$

(x^0, \dots, x^n) e (y^0, \dots, y^m) sono linealmente dipendenti

$$\Leftrightarrow \operatorname{rg} \begin{pmatrix} x^0 & \dots & x^n \\ y^0 & \dots & y^m \end{pmatrix} \leq 1 \rightarrow \left\{ x^i y^j = x^j y^i \quad \forall i, j \right\}$$

\rightarrow Anche \mathbb{P}^n è separata

X proiettiva $\rightarrow X$ separata $(X \hookrightarrow \mathbb{P}^n)$

$$\left(\Delta_X = X \times X \cap \Delta_{\mathbb{P}^n} \right)$$

\uparrow diviso in $\mathbb{P}^n \times \mathbb{P}^n$

$\underbrace{\hspace{10em}}$
diviso in $X \times X$

X quasi proiettiva $\rightarrow X$ è separata

$$(X \hookrightarrow \tilde{X} \text{ proiettiva}) ; \Delta_X = X \times X \cap \Delta_{\tilde{X}}$$

Def grafico di $f: X \rightarrow Y$ X, Y spazi topologici

$$\Gamma_f = \{(x, f(x)) \mid x \in X\} \subseteq X \times Y$$

Se f è continuo e Y è di Hausdorff allora

Γ_f è chiuso in $X \times Y$

$$p = (x, y) \in \Gamma_f \iff y = f(x) \iff (f(x), y) \in \Delta_Y$$

\uparrow
 $Y \times Y$

$$(f(x), y) = (f \cdot \text{id})(x, y)$$

$$(f(x), y) \in \Delta_y \Leftrightarrow (x, y) \in (f, \text{id})^{-1}(\Delta_y)$$

$$(f, \text{id}): X \times Y \longrightarrow Y \times Y$$

\uparrow
continue

Δ_y è chiuso in $Y \times Y$

$$P_f = (f, \text{id})^{-1}(\Delta_y) \Rightarrow P_f \text{ è chiuso,}$$

\uparrow continuo \uparrow chiuso

Corollario (nel caso di Y la stessa dim)

$f: X \rightarrow Y$ regolare, Y quasi proiettiva

$\Rightarrow P_f$ è un diviso di $(X \times Y, \mathcal{O}_{X \times Y})$

oss: $\varphi: Z \rightarrow W$ è regolare e $T \in W$ è

liscio $\Rightarrow \varphi^{-1}(T)$ è liscio di Z .

T è liscio degli zeri di $f(w^1, \dots, w^n)$

$$\varphi: \begin{pmatrix} z^1 \\ \vdots \\ z^n \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} w^1(\vec{z}) \\ \vdots \\ w^m(\vec{z}) \end{pmatrix}$$

$$\varphi^{-1}(T) = \left\{ \begin{pmatrix} z^1 \\ \vdots \\ z^n \end{pmatrix} \text{ t.c. } \begin{pmatrix} w^1(\vec{z}) \\ \vdots \\ w^m(\vec{z}) = 0 \end{pmatrix} \right\}$$

↑
equazioni polinomiali
nelle (z^i) .

Torniamo alla topologia

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{P}_f & \hookrightarrow & X \times Y \\ \pi_1 \downarrow & \text{(id, f)} \searrow & \downarrow \pi_2 \\ X & \xrightarrow{f} & Y \end{array}$$

Se Y è di Hausdorff
 $X \xrightarrow{\pi_1} \mathbb{P}_f \hookrightarrow X \times Y$ è un'immersione

(to continue)

diviso (\mathbb{P}^1 è un diviso di $X \times Y$)

$$f = \pi_2 \circ \varphi_f \quad \text{con } \varphi_f \text{ immersione divisa } X \xrightarrow{\varphi_f} X \times Y$$

Torniamo alla topologia algebrica: stesso emiciclo

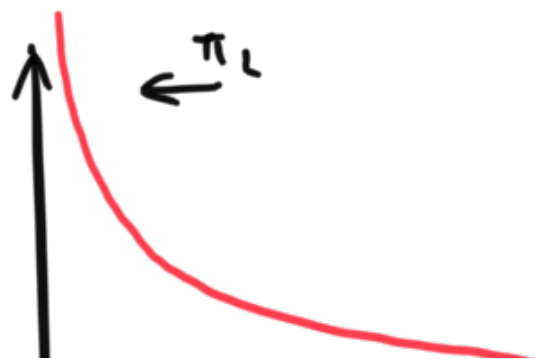
due ore Y è quaproiettiva e f è regolare

Qst: se $\pi_2: X \times Y \rightarrow Y$ è diviso \Rightarrow

f è diviso (composizione di applicazioni divise)

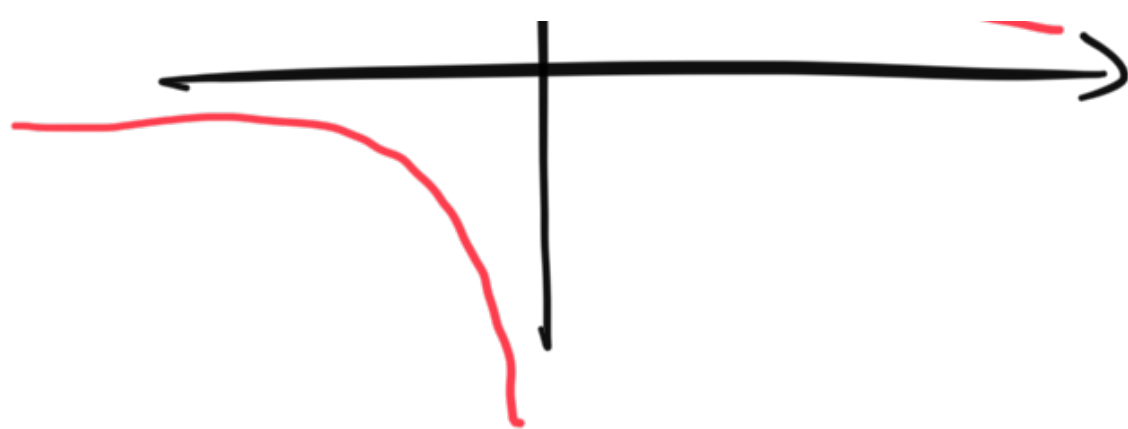
In generale $\pi_2: X \times Y \rightarrow Y$ si guarda bene dall'essere

diviso! Es $X=Y=\mathbb{R}$, τ_{Eud} $X \times Y = \mathbb{R}^2$, τ_{Eud}



$$Z \subseteq X \times Y$$

$$Z = h(x, y): xy = 1?$$



Z è diverso, ma
 $\pi_2(Z) = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ che
 non è diverso.

Questo è solo un esempio algebrico

$$\mathbb{A}^1 \times \mathbb{A}^1 \xrightarrow{\pi_2} \mathbb{A}^1$$

\uparrow

$$Z = \{(x, y) : xy = 1\}$$

\uparrow è un diverso di Z_{ev} .

$$\pi_2(Z) = \mathbb{A}^1 \setminus \{0\} \text{ che}$$

non è un diverso di Z_{ev} .

Se $X = K$ è compatto $\Rightarrow \pi_2 : X \times Y \rightarrow Y$ è diverso

(anzi: $X \times Y \xrightarrow{\pi_2} Y$ è diverso $\forall Y \Leftrightarrow X$ è compatto)

Corollario : $f: X \rightarrow Y$ continua, X compatto, Y di Hausd.

$\Rightarrow f$ è chiusa

Lemma $\pi_2: \mathbb{P}^m \times \mathbb{A}^m \rightarrow \mathbb{A}^m$ è chiusa! (tutto con Zariski)

dim: Z chiusa di $\mathbb{P}^m \times \mathbb{A}^m$

Z è luogo di zeri di equazioni $g_i(u, y)$

omogenee nelle u .

$y_0 \in \mathbb{A}^m \in \pi_2(Z)$? Questo accade se e solo se

$$\exists u \in \mathbb{P}^m : \{g_i(u, y_0) = 0\} \neq \emptyset$$

per y_0 fissato questo è un sistema di

equazioni omogenee nelle $u_i \rightarrow$ a una
sottovarietà proiettiva di \mathbb{P}^n .

Nullstellensatz proiettiva $\Rightarrow \{g_i(u, y_0) = 0\} = \emptyset \Leftrightarrow$

$(g_i(u, y_0)) \supseteq I_S =$ (ideale generato dai nomi di grado S
nelle u)

Riassunto $y_0 \in \pi_2(Z) \Leftrightarrow (g_i(u, y_0)) \not\supseteq I_S \quad \forall S$

Sia $T_S \subseteq A^n$ definito da

$y_0 \in T_S \Leftrightarrow \{(g_i(u, y_0)) \not\supseteq I_S\}$

$$\pi_2(Z) = \bigcap_{S \in \mathbb{N}} T_S$$

Dimostrare che per un fissato valore di S , T_S è diviso in

A^n da s equazioni di grado $\leq S$ - intersezione di divi

14. ... segue da $\pi_2(\mathbb{Z}) \cong \mathbb{Z}$

$\Rightarrow \pi_2(\mathbb{Z})$ è diviso.

Condizione di caratterizzare le condizioni $I_S \subseteq (g_i(u, y_0))$

I_S sarà definito dalla condizione complementare.

$I_S \subseteq (g_i(u, y_0)) \Leftrightarrow$ ogni monomio m di grado S nelle

u si può scrivere

$$m = \sum g_i(u, y_0) \cdot h_{i,m}(u)$$

g_i è omogeneo di grado k_i nelle u ; non è restituito

supp. $h_{i,m}$ è omogeneo di grado $S - k_i \rightarrow h_{i,m}$ è

combinazione lineare (su \mathbb{K}) dei monomi omogenei di

grado $S - k_i$ nelle u . $h_{i,m} = \sum d_{i,m}^{n_{ij}}$

$m = \sum_{\substack{\text{ovvero di} \\ \text{grad } s \\ \text{nelle variabili } u}} \sum_{\substack{\text{grad } s \\ \text{nelle } u}} d_{jm} \underbrace{g_i(u, y_0) m_{ij}}_{\text{ovvero di grad } s \text{ nelle } u}$

Al variaz di m , l'insieme $\{m\}$ genera lo spazio vett V_s
 su K dei polinomi omogenei di grado s nelle u .

$I_s \subseteq (g_i(u, y_0)) \iff \{g_i(u, y_0) m_{ij}\}$ sono un sistema
 di generatori per lo spazio V_s

$I_s \not\subseteq (g_i(u, y_0)) \iff \{g_i(u, y_0) m_{ij}\}$ non generano

\Downarrow
 detta M la matrice che ha

Sono i
 colli di \vec{u}
 in $f_i(u, y_0)$

→ come colonne le coordinate di $f_i(u, y_0)$ rispetto alla base canonica di V_S (i monomi omogenei), $\text{rg}(M) < \dim V_S$

ovvero con
 polinomi in \vec{y}_0

(\Rightarrow) tutti i minori $\dim V_S \times \dim V_S$ di M sono zero!

$$M = \begin{pmatrix} P_{11}(\vec{y}_0) & P_{12}(\vec{y}_0) & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

I minori di M sono polinomi nelle coordinate \vec{y}_0 .

$\Rightarrow T_C$ è definito da un sistema di

spazii polinomiali in \vec{y}_0 .