

Soluzione esercizi

28 gennaio 2011

9.1. Esercizio. Assegnato il campo vettoriale di tipo radiale $\vec{E} = \Phi(r) \{x, y, z\}$, $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ e $\Phi(r) \in C^1(\mathbb{R})$

- calcolare il flusso uscente dalla superficie sferica Σ_R di centro l'origine e raggio R ,
- calcolare $\text{div}(E)$
- verificare, calcolando l'integrale triplo

$$\iiint_{B_R} \text{div}(E) \, dx \, dy \, dz \quad B_R : x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2$$

la validità del teorema della divergenza.

SOLUZIONE:

Tenuto presente che il versore normale esterno alla superficie sferica Σ_R é

$$\nu = \frac{1}{R} \{x, y, z\}$$

riesce, su Σ_R

$$\vec{E} \cdot \vec{\nu} = \Phi(R) \left\{ \frac{x^2}{R} + \frac{y^2}{R} + \frac{z^2}{R} \right\} = R \Phi(R)$$

da cui

$$\iint_{\Sigma_R} \vec{E} \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = R \Phi(R) \iint_{\Sigma_R} d\sigma = 4\pi R^3 \Phi(R)$$

Tenuto presente che

$$\text{div}(E) = \frac{\partial}{\partial x} \Phi(r) x + \frac{\partial}{\partial y} \Phi(r) y + \frac{\partial}{\partial z} \Phi(r) z = 3\Phi(r) + r \Phi'(r)$$

riesce, servendosi delle coordinate polari sferiche

$$\begin{aligned} \iiint_{B_R} \text{div}(E) \, dx \, dy \, dz &= \int_0^{2\pi} d\vartheta \int_0^\pi \sin(\psi) \, d\psi \int_0^R (3\Phi(r) + r \Phi'(r)) r^2 dr = \\ &= 4\pi \int_0^R (3r^2 \Phi(r) + r^3 \Phi'(r)) \, dr = 4\pi r^3 \Phi(r) \Big|_0^R = 4\pi R^3 \Phi(R) \end{aligned}$$

I due valori naturalmente coincidono confermando la validità del teorema della divergenza.

9.2. Esercizio. *Detta Σ la superficie cartesiana*

$$z = 3x^2 + 5y^2, \quad (x, y) \in \Omega : x^2 + y^2 \leq 1$$

e detto $\mathcal{B}(\Sigma)$ il suo bordo, curva che supponiamo orientata nel verso antiorario,

- *calcolare la circuitazione*

$$\int_{\mathcal{B}(\Sigma)} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds$$

essendo $\vec{E} = \{y^2, 0, 0\}$ e $\vec{\tau}$ il versore tangente a $\mathcal{B}(\Sigma)$,

- *calcolare il rot(\vec{E})*
- *calcolare il flusso*

$$\iint_{\Sigma} \text{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} \, d\sigma$$

essendo $\vec{\nu}$ il versore normale a Σ orientato verso l'alto.

SOLUZIONE:

La curva $\mathcal{B}(\Sigma)$, vedi Figura 1, ha equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = \cos(\vartheta) \\ y = \sin(\vartheta) \\ z = 3 \cos^2(\vartheta) + 5 \sin^2(\vartheta) \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x' = -\sin(\vartheta) \\ y' = \cos(\vartheta) \\ z' = 4 \cos(\vartheta) \sin(\vartheta) \end{cases} \quad \vartheta \in [0, 2\pi]$$

Riesce pertanto

$$\int_{\mathcal{B}(\Sigma)} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds = \int_0^{2\pi} \sin^2(\vartheta) (-\sin(\vartheta)) \, d\vartheta = 0$$

Il calcolo del rotore, condotto con il solito determinante formale, produce

$$\text{rot}(\vec{E}) = \{0, 0, -2y\}$$

mentre il calcolo del versore normale produce, come in tutte le superfici cartesiane $z = f(x, y)$

$$\vec{\nu} = \pm \frac{1}{\sqrt{f_x^2 + f_y^2 + 1}} \{f_x, f_y, -1\} = \pm \frac{1}{\sqrt{36x^2 + 100y^2 + 1}} \{6x, 10y, -1\}$$

La percorrenza del bordo della superficie cartesiana $\Sigma : z = 3x^2 + 5y^2$ nel verso antiorario implica la scelta dell'orientamento del versore normale verso l'alto, quindi

$$\vec{\nu} = \frac{1}{\sqrt{36x^2 + 100y^2 + 1}} \{-6x, -10y, 1\}$$

L'integrale superficiale richiesto diviene pertanto

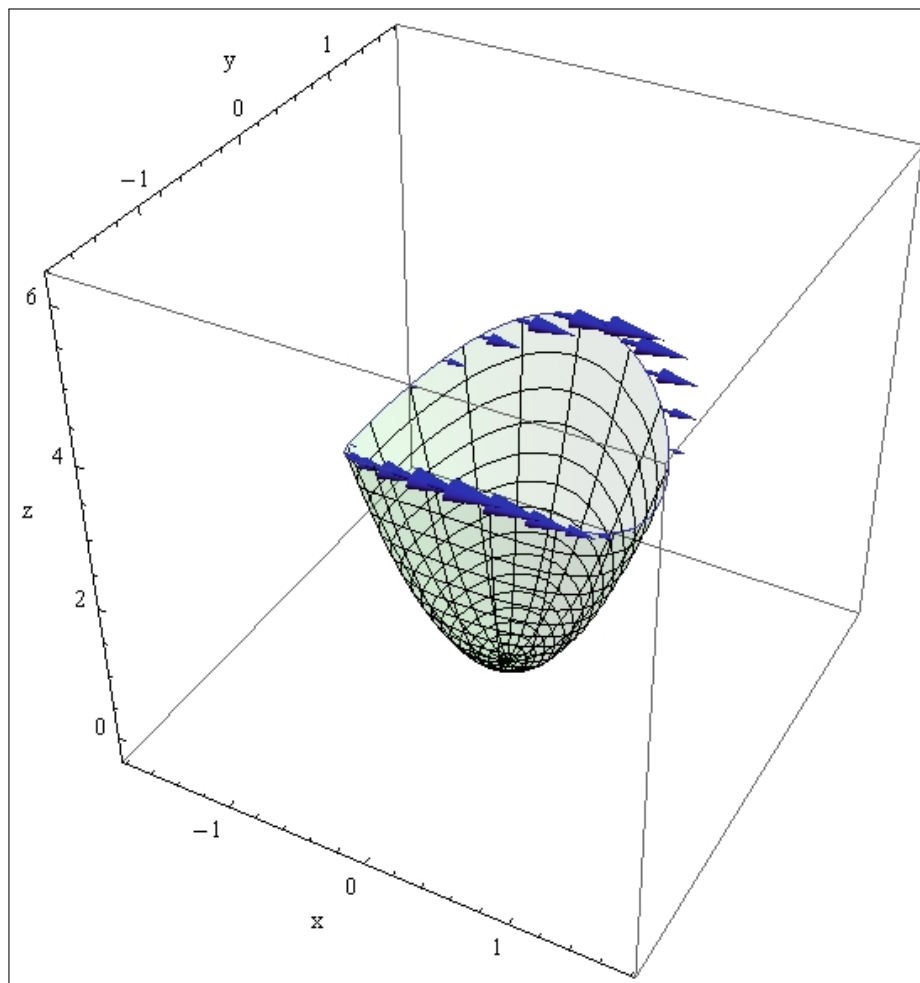


FIGURA 1. $\int_{B(\Sigma)} E \cdot \tau ds$

$$\iint_{\Sigma} \operatorname{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} d\sigma = \iint_{x^2+y^2 \leq 1} (-2y) dx dy = 0$$

risultato evidente stante la simmetria del dominio di integrazione rispetto all'origine e il carattere dispari della funzione integranda.

9.3. Esercizio. Assegnata la funzione $f(x, y, z) = x^2 - z^2$

- calcolare la derivata normale $\frac{df}{d\nu}$ sulla sfera $\Sigma : x^2 + y^2 + z^2 = 1$ secondo la direzione della normale esterna
- calcolare l'integrale superficiale $\iint_{\Sigma} \frac{df}{d\nu} d\sigma$

- calcolare, servendosi del teorema della divergenza, l'integrale superficiale $\iint_{\mathcal{S}} \frac{df}{d\vec{\nu}} d\sigma$ essendo \mathcal{S} la superficie sferica di centro il punto $C = (1, 2, 3)$ e raggio $r = 2$ e, al solito, $\vec{\nu}$ il versore normale esterno.

SOLUZIONE:

Le derivate di funzioni f di due o piú variabili, relative ad una direzione assegnata mediante il corrispondente versore $\vec{\nu}$, si calcolano (se la funzione f é almeno di classe C^1) con la formula

$$\frac{df}{d\nu} = \overrightarrow{\nabla} f \cdot \vec{\nu}$$

essendo il gradiente $\overrightarrow{\nabla} f$ calcolato nel punto in cui tale derivata direzionale é richiesta.

Pertanto tenuto conto che

- la direzione assegnata é quella della normale esterna alla superficie $\nu = \{x, y, z\}$,
- i punti su cui la derivata é richiesta sono quelli della sfera $x^2 + y^2 + z^2 = 1$,
- il gradiente di f é $\overrightarrow{\nabla} f = \{2x, 0, -2z\}$

si ha, in ciascuno di tali punti,

$$\frac{df}{d\vec{\nu}} = 2x^2 - 2z^2$$

Ne segue che

$$\begin{aligned} \iint_{\Sigma} \frac{df}{d\vec{\nu}} d\sigma &= \iint_{\Sigma} (2x^2 - 2z^2) d\sigma = \\ &= 2 \int_0^{\pi} d\psi \int_0^{2\pi} (\sin^2(\psi) \cos^2(\vartheta) - \cos^2(\psi)) \sin(\psi) d\vartheta = \\ &= 2\pi \int_0^{\pi} \sin^3(\psi) d\psi - 2\pi \int_0^{\pi} \cos^2(\psi) \sin(\psi) d\psi = 0 \end{aligned}$$

come si riconosce facilmente.

Il teorema della divergenza permette comunque di riconoscere che

$$\iint_{\mathcal{S}} \frac{df}{d\vec{\nu}} d\sigma = \iiint_{\mathcal{S}} \overrightarrow{\nabla} f \cdot \vec{\nu} d\sigma = \iiint_B \operatorname{div}(\overrightarrow{\nabla} f) dx dy dz$$

Tenuto conto che

$$\operatorname{div}(\overrightarrow{\nabla} f) = f_{xx} + f_{yy} + f_{zz} = \Delta f = 0$$

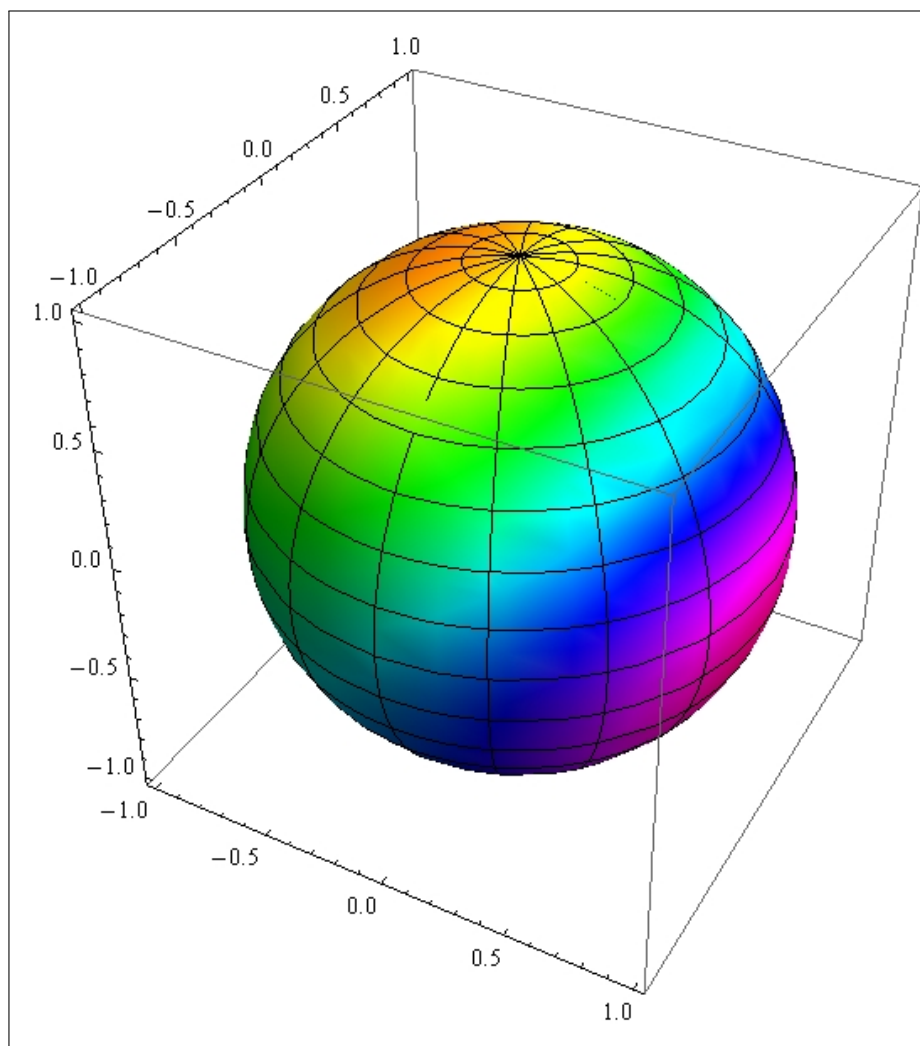


FIGURA 2. Il colore della $\frac{df}{d\nu}$ sulla sfera



FIGURA 3. La scala cromatica per $-\frac{1}{2} \leq \frac{df}{d\nu} \leq \frac{1}{2}$

si riconosce, come precedentemente calcolato esplicitamente, che

$$\iint_S \frac{df}{d\nu} d\sigma = 0$$

È evidente che, con lo stesso uso del teorema della divergenza, si riconosce che anche l'integrale superficiale esteso alla sfera di centro $(1, 2, 3)$ vale zero.

9.4. Esercizio. *Assegnata l'equazione differenziale lineare del primo ordine a coefficienti costanti $y' + (3 - 5i)y = e^{3t} \cos(5t)$*

- trovare tutte le soluzioni $y(t)$,
- dimostrare che tutte le soluzioni $y(t)$ verificano la relazione $\lim_{t \rightarrow -\infty} y(t) = 0$

SOLUZIONE:

Le soluzioni delle equazioni lineari a coefficienti costanti $y' + ay = f(t)$ sono espresse da

$$y(t) = e^{-at} \left\{ c + \int_0^t e^{as} f(s) ds \right\} \quad \forall c \in \mathcal{C}$$

quindi, nel caso assegnato,

$$y(t) = e^{-(3-5i)t} \left\{ c + \int_0^t e^{(3-5i)s} e^{3s} \cos(5s) ds \right\}$$

L'espressione euleriana

$$\cos(5s) = \frac{1}{2} \{ e^{5is} + e^{-5is} \}$$

agevola il calcolo dell'integrale presente nella formula precedente

$$\begin{aligned} \int_0^t e^{(3-5i)s} e^{3s} \cos(5s) ds &= \frac{1}{2} \left\{ \int_0^t e^{6s} ds + \int_0^t e^{(6-10i)s} ds \right\} = \\ &= \frac{1}{2} \left\{ \frac{e^{6t} - 1}{6} + \frac{e^{(6-10i)t} - 1}{6 - 10i} \right\} \end{aligned}$$

Le soluzioni dell'equazione sono pertanto:

$$\begin{aligned} y(t) &= e^{-(3-5i)t} \left\{ c + \frac{1}{2} \left\{ \frac{e^{6t} - 1}{6} + \frac{e^{(6-10i)t} - 1}{6 - 10i} \right\} \right\} = \\ &= c e^{-(3-5i)t} + \frac{1}{2} \left\{ \frac{e^{(3+5i)t} - e^{-(3-5i)t}}{6} + \frac{e^{(3-5i)t} - e^{-(3-5i)t}}{6 - 10i} \right\} = \\ &= k e^{-(3-5i)t} + \frac{e^{3t}}{2} \left\{ \frac{e^{5it}}{6} + \frac{e^{-5it}}{6 - 10i} \right\} \end{aligned}$$

Servendosi ancora delle espressioni euleriane

$$e^{5it} = \cos(5t) + i \sin(5t), \quad e^{-5it} = \cos(5t) - i \sin(5t)$$

si ottiene

$$y(t) = k e^{-(3-5i)t} + \frac{e^{3t}}{2} \left\{ \frac{\cos(5t) + i \sin(5t)}{6} + \frac{\cos(5t) - i \sin(5t)}{6 - 10i} \right\}$$

da cui anche

$$y(t) = k e^{-(3-5i)t} + e^{3t} \left\{ \left(\frac{1}{12} + \frac{1}{6 - 10i} \right) \cos(5t) + i \left(\frac{1}{12} - \frac{1}{6 - 10i} \right) \sin(5t) \right\}$$

Si riconosce nella formula precedente la struttura generale delle soluzioni delle equazioni lineari di primo ordine

$$y(t) = k y_0(t) + \bar{y}(t)$$

dove

- $y_0(t)$ é soluzione dell'equazione omogenea, e k una costante qualsiasi,
- $\bar{y}(t)$ é una soluzione particolare dell'equazione completa.

L'espressione della

$$\bar{y}(t) = e^{3t} \{A \cos(5t) + B \sin(5t)\}$$

con

$$A = \frac{1}{12} + \frac{1}{6 - 10i}, \quad B = i \left(\frac{1}{12} - \frac{1}{6 - 10i} \right)$$

non é casuale: si incontrano tali espressioni ogni volta che il termine noto sia della forma

$$e^{3t} \{\alpha \cos(5t) + \beta \sin(5t)\}$$

Osservazione 9.1. Indicate con $y(t) = u(t) + iv(t)$ l'equazione assegnata equivale al seguente sistema

$$u' + iv' + (3 - 5i)(u + iv) = e^{3t} \cos(5t) \Leftrightarrow \begin{cases} u' + 3u + 5v = e^{3t} \cos(5t) \\ v' - 5u + 3v = 0 \end{cases}$$

9.5. Esercizio. Determinare per quali valori complessi a le soluzioni dell'equazione $y' + ay = 5 \sin(2t)$ sono tutte limitate.

SOLUZIONE:

Le soluzioni dell'equazione sono tutte espresse da

$$y(t) = c e^{-at} + 5 \int_0^t e^{a(s-t)} \sin(2s) ds$$

$$a \neq 2i$$

Tenuto presente che, per $a \neq 2i$ riesce

$$\int_0^t e^{a(s-t)} \sin(2s) ds = \frac{2e^{-at} + a \sin(2t) - 2 \cos(2t)}{a^2 + 4}$$

e quindi

$$y(t) = k e^{-at} + 5 \frac{a \sin(2t) - 2 \cos(2t)}{a^2 + 4}$$

si riconosce che le $y(t)$ sono limitate se e solo se é limitata la funzione complessa e^{-at} : tenuto conto che se $a = \alpha + i\beta$ riesce

$$|e^{-at}| = e^{\alpha t}$$

si riconosce che e^{-at} é limitata in modulo se e solo se $a = i\beta$, cioè se ha parte reale nulla.

$$\boxed{a = 2i}$$

Nel caso $a = 2i$ le soluzioni diventano

$$y(t) = k e^{-2it} - \frac{5}{8} e^{2it} + \frac{5}{2} i e^{-2it} t$$

I primi due addendi sono limitati in modulo, mentre non lo é l'ultimo: si tratta di un fenomeno che si incontra, generalmente per equazioni del secondo ordine, e al quale si da il nome di *risonanza*.

9.6. Esercizio. *Siano $\lambda_1 \neq \lambda_2$ due numeri reali*

- *dimostrare che le combinazioni lineari $y(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$ con $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$, $|C_1| + |C_2| > 0$ non possono annullarsi più di una volta,*
- *far vedere, con qualche esempio, che l'affermazione precedente non è più vera se $\lambda_1 \neq \lambda_2$ sono complessi.*

SOLUZIONE:

Siano $\lambda_1 \neq \lambda_2$ due numeri reali, posto

$$y(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$$

sia $C_1 \neq 0$, riesce

$$y(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} \left\{ 1 + \frac{C_2}{C_1} e^{(\lambda_2 - \lambda_1)t} \right\}$$

Tenuto presente che il primo fattore é sempre diverso da zero, gli unici zeri di $y(t)$ sono gli (eventuali) zeri del secondo fattore:

$$\frac{C_2}{C_1} e^{(\lambda_2 - \lambda_1)t} = -1$$

La monotonia della $e^{(\lambda_2 - \lambda_1)t}$ implica che non ci può essere più di uno zero.

Diversamente vanno le cose se $\lambda_1 \neq \lambda_2$ sono complessi: scelti ad esempio

$$\lambda_1 = -i, \quad \lambda_2 = i$$

si ha presi $C_1 = C_2 = 1$

$$e^{-it} + e^{it} = 2 \cos(t)$$

funzione che si annulla innumerevoli volte !

9.7. Esercizio. *Determinare tutte le soluzioni dell'equazione differenziale lineare del secondo ordine*

$$y'' + y' - y = f(t)$$

rispettivamente nei casi di $f(t)$ uguale a t , $\sin(t)$, $t \cdot e^{4t}$

SOLUZIONE:

Le soluzioni dell'equazione omogenea sono, come ben noto,

$$y_0(t) = c_1 e^{(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2})t} + c_2 e^{(\frac{\sqrt{5}}{2} - \frac{1}{2})t}$$

essendo infatti

$$-\frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{5}}{2}$$

le due radici dell'equazione caratteristica

$$\lambda^2 + \lambda - 1 = 0$$

Tutte le soluzioni dell'equazione completa assegnata sono $y(t) = y_0(t) + \bar{y}(t)$ essendo $\bar{y}(t)$ una soluzione dell'equazione completa.

$$f(t) = t$$

Cerchiamo direttamente una soluzione dell'equazione completa nella forma $\bar{y}(t) = At + C$ determinando opportunamente A , C :

$$A - At - C = t \quad \rightarrow \quad \begin{cases} A - C = 0 \\ -A = 1 \end{cases} \quad \rightarrow \quad \bar{y}(t) = -t - 1$$

$$f(t) = \sin(t)$$

Cerchiamo direttamente una soluzione dell'equazione completa nella forma $\bar{y}(t) = A \cos(t) + C \sin(t)$ determinando opportunamente A , C :

$$\cos(t)(-2A + C) + \sin(t)(-A - 2C) = \sin(t) \quad \rightarrow \quad \begin{cases} -2A + C = 0 \\ -A - 2C = 1 \end{cases} \quad \rightarrow$$

$$\bar{y}(t) = -\frac{1}{5} \cos(t) - \frac{2}{5} \sin(t)$$

$$\boxed{f(t) = t \cdot e^{4t}}$$

Cerchiamo direttamente una soluzione dell'equazione completa nella forma $\bar{y}(t) = (At + C) \cdot e^{4t}$ determinando opportunamente A, C :

$$19e^{4t}(At + C) + 9Ae^{4t} = t \cdot e^{4t} \Leftrightarrow 19(At + C) + 9A = t \Rightarrow \begin{cases} A = \frac{1}{19} \\ C = -\frac{9}{361} \end{cases}$$

$$\bar{y}(t) = \left(\frac{1}{19}t - \frac{9}{361}\right) \cdot e^{4t}$$

9.8. Esercizio. Sia $\vec{E} = \{y, 2z, 3x\}$

- calcolare $\oint_{C_0} \vec{E} \cdot \vec{\tau} ds$ essendo C_0 la circonferenza $x^2 + y^2 = 1$ del piano $z = 0$ e $\vec{\tau}$ il versore tangente orientato nel verso antiorario,
- calcolare $\oint_{C_1} \vec{E} \cdot \vec{\tau} ds$ essendo C_1 la curva $x = \cos(t), y = \sin(t), z = \sin(t) + 1, t \in [0, 2\pi]$ e $\vec{\tau}$ il versore tangente orientato nel verso antiorario,
- calcolare l'integrale superficiale $\iint_S \text{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} d\sigma$ essendo S la superficie parametrica
 $x = \cos(t), y = \sin(t), z = u(\sin(t) + 1), t \in [0, 2\pi], u \in [0, 1]$
 e $\vec{\nu}$ il versore normale alla superficie tale che $\vec{\nu}(1, 0, 0) = \{1, 0, 0\}$.
- esaminare, servendosi della formula di Stokes, i legami che intercorrono tra i tre valori trovati.

SOLUZIONE:

Le equazioni parametriche della circonferenza sono, per $t \in [0, 2\pi]$,

$$\begin{cases} x(t) = \cos(t) \\ y(t) = \sin(t) \\ z(t) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x'(t) = -\sin(t) \\ y'(t) = \cos(t) \\ z'(t) = 0 \end{cases}$$

$$\oint_{C_0} \vec{E} \cdot \vec{\tau} ds = \int_0^{2\pi} \{y(t)x'(t) + 2z(t)y'(t) + 3x(t)z'(t)\} dt = -\pi$$

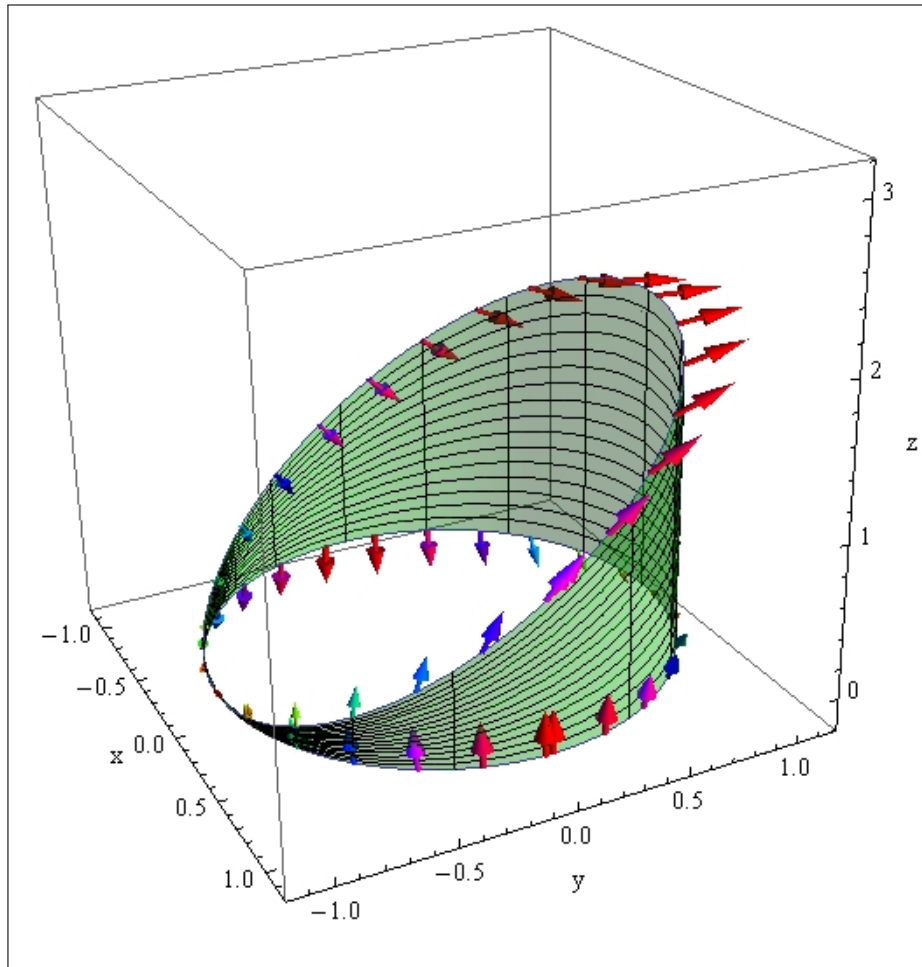


FIGURA 4. La superficie e il campo E sulle due curve.

La seconda curva ha equazioni parametriche, sempre per $t \in [0, 2\pi]$:

$$\begin{cases} x(t) = \cos(t) \\ y(t) = \sin(t) \\ z(t) = \sin(t) + 1 \end{cases} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} x'(t) = -\sin(t) \\ y'(t) = \cos(t) \\ z'(t) = \cos(t) \end{cases}$$

Riesce pertanto

$$\oint_{c_1} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds = \int_0^{2\pi} \{-\sin^2(t) + 2(\sin(t) + 1)\cos(t) + 3\cos^2(t)\} \, dt = 2\pi$$

Eseguito il semplice calcolo si ottiene

$$\text{rot}(E) = \{-2, -3, 0\}$$

Tenuto conto che la superficie assegnata, una porzione di cilindro verticale ha in ogni punto (x, y, z) il versore normale ν orizzontale, cioè

$$\nu = \{x, y, 0\}$$

si riconosce che

$$\iint_{\mathcal{S}} \operatorname{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \iint_{\mathcal{S}} (-2x - 3y) \, d\sigma$$

Tenuto conto che

$$d\sigma = \sqrt{L^2 + M^2 + N^2} \, dudt = (\sin(t) + 1) \, dudt$$

si ha

$$\iint_{\mathcal{S}} (-2x - 3y) \, d\sigma = \int_0^1 du \int_0^{2\pi} (-2 \cos(t) - 3 \sin(t)) (\sin(t) + 1) \, dt = -3\pi$$

Legame con la formula di Stokes:

la circonferenza \mathcal{C}_0 e la curva \mathcal{C}_1 costituiscono il bordo $\mathcal{B}(\mathcal{S})$ della superficie \mathcal{S} : quindi, per la formula di Stokes,

$$\iint_{\mathcal{S}} \operatorname{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \int_{\mathcal{B}(\mathcal{S})} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds$$

Tenuto presente che la formula di Stokes prevede di orientare il bordo in modo da avere la superficie sulla propria sinistra, si capisce che

- la circonferenza \mathcal{C}_0 dovrà essere orientata, come infatti é stato, nel verso antiorario,
- la curva \mathcal{C}_1 dovrà essere orientata, contrariamente a quanto é stato fatto, nel verso orario.

$$\iint_{\mathcal{S}} \operatorname{rot}(\vec{E}) \cdot \vec{\nu} \, d\sigma = \oint_{\mathcal{C}_0} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds - \oint_{\mathcal{C}_1} \vec{E} \cdot \vec{\tau} \, ds$$

Il valore -3π del flusso del rotore attraverso la \mathcal{S} torna...

9.9. Esercizio. *Determinare tutte le soluzioni dell'equazione differenziale lineare del secondo ordine $y'' + py' + qy = \sin(\omega t)$, $p > 0$, $q > 0$, $\omega > 0$ e provare che si tratta di funzioni $y(t)$ limitate.*

SOLUZIONE:

Le soluzioni $y_0(t)$ dell'equazione omogenea $y'' + py' + qy = 0$ sono determinate dalle radici λ_1 e λ_2 dell'equazione $\lambda^2 + p\lambda + q = 0$:

$$y_0(t) = \begin{cases} c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t} & \text{se } \lambda_1 \neq \lambda_2 \\ c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 t e^{\lambda_1 t} & \text{se } \lambda_1 = \lambda_2 \end{cases}$$

Le condizioni poste sui parametri p , q di essere positivi implica che le due radici hanno, in ogni caso, parte reale negativa: quindi le soluzioni $y_0(t)$ trovate sono limitate per $t \geq 0$.

Una soluzione dell'equazione completa si esprime come

$$\bar{y}(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$$

Sostituendo si ottiene

$$\sin(t\omega) (B (q - \omega^2) - Ap\omega) + \cos(t\omega) (A (q - \omega^2) + Bp\omega) = \sin(\omega t)$$

da cui segue, per soddisfare l'uguaglianza,

$$\begin{cases} B (q - \omega^2) - Ap\omega = 1 \\ Bp\omega + A (q - \omega^2) = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} A = \frac{-p\omega}{(p\omega)^2 + (q - \omega^2)^2} \\ B = \frac{q - \omega^2}{(p\omega)^2 + (q - \omega^2)^2} \end{cases}$$

Da cui

$$(1) \quad \bar{y}(t) = \frac{1}{(p\omega)^2 + (q - \omega^2)^2} \{-p\omega \cos(\omega t) + (q - \omega^2) \sin(\omega t)\}$$

Riassumendo:

Le soluzioni dell'equazione si presentano sotto tre forme diverse a seconda del segno del discriminante $p^2 - 4q$ dell'equazione caratteristica:

$$p^2 - 4q < 0$$

Le radici sono della forma $\lambda_1 = -\varepsilon^2 + i\omega_0$, $\lambda_2 = -\varepsilon^2 - i\omega_0$ avendo posto

$$\varepsilon^2 = p/2, \quad \omega_0 = \frac{1}{2}\sqrt{p^2 - 4q}$$

Le soluzioni sono pertanto rappresentabili come

$$y(t) = e^{-\varepsilon^2 t} \{c_1 \cos(\omega_0 t) + c_2 \sin(\omega_0 t)\} + \bar{y}(t)$$

Tenuto conto che il primo addendo si smorza al crescere di t per via del fattore $e^{-\varepsilon^2 t}$ si riconosce che

$$t \gg 0 \rightarrow y(t) \approx \bar{y}(t)$$

$$p^2 - 4q = 0$$

Le radici sono della forma $\lambda_1 = \lambda_2 = -\varepsilon^2$

Le soluzioni sono pertanto rappresentabili come

$$y(t) = e^{-\varepsilon^2 t} \{c_1 + c_2 t\} + \bar{y}(t)$$

Anche in questo caso si riconosce che

$$t \gg 0 \rightarrow y(t) \approx \bar{y}(t)$$

$$p^2 - 4q > 0$$

Le radici sono della forma $\lambda_1 = -\sigma_1^2$, $\lambda_2 = \sigma_2^2$: le soluzioni sono pertanto rappresentabili come

$$y(t) = c_1 e^{-\sigma_1^2 t} + c_2 e^{-\sigma_2^2 t} + \bar{y}(t)$$

Anche in questo caso si riconosce che

$$t \gg 0 \quad \rightarrow \quad y(t) \approx \bar{y}(t)$$

In tutti e tre i casi osservati tutte le soluzioni $y(t)$ sono funzioni limitate.

Osservazione 9.2. *Le condizioni poste sui parametri p, q di essere positivi corrisponde alla interpretazione meccanica:*

- $p y'$: attrito (frenante) proporzionale alla velocità,
- $q y$: richiamo elastico,
- $p^2 - 4q < 0$: oscillazioni smorzate,
- $p^2 - 4q \geq 0$: assenza di oscillazioni.

Si osservi che il celebrato fenomeno della risonanza, compresi i suoi mitici devastanti effetti, non si realizza in presenza di attrito, cioè se $p > 0$: soluzioni oscillanti di ampiezza crescente in modo illimitato si hanno solo per equazioni $y'' + \omega^2 y = \sin(\omega t)$.