

# PDE lineari primo ordine

## 1. Introduzione

Un'equazione lineare alle derivate parziali di primo ordine in  $\mathbb{R}^n$  é, indicato con  $x = \{x_1, \dots, x_n\}$ , un'equazione della forma seguente:

$$(1) \quad \sum_{i=1}^n a_i(x) \frac{\partial u}{\partial x_i} + b(x) u = f(x)$$

dove  $a_1(x), \dots, a_n(x), b(x), f(x)$  sono funzioni continue  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$ , che, per semplicitá, pensiamo definite in tutto  $\mathbb{R}^n$ .

L'incognita é la funzione  $u \in C^1(\mathbb{R}^n)$  che verifica con le sue derivate prime l'equazione (1).

Come per le equazioni differenziali lineari ordinarie valgono per quelle alle derivate parziali le seguenti proprietà:

- si dicono equazioni omogenee quando il secondo membro, o termine noto,  $f(x)$  é zero,
- le soluzioni dell'equazione omogenea costituiscono uno spazio vettoriale,
- dette  $u_0$  le soluzioni dell'equazione omogenea e  $\bar{u}$  una soluzione particolare dell'equazione completa, tutte le soluzioni  $u$  dell'equazione completa sono della forma

$$u = \bar{u} + u_0$$

Le equazioni lineari di primo ordine piú semplici sono, naturalmente quelle a coefficienti  $a_1, \dots, a_n, b$  costanti.

### 1.1. Il caso $n = 2$ .

In  $\mathbb{R}^2$  l'equazione (1) ha la forma

$$\alpha(x, y)u_x + \beta(x, y)u_y + \gamma(x, y)u = f(x, y)$$

La funzione incognita é una funzione  $u(x, y)$  di due variabili.

## 2. Il problema di Cauchy

La condizione iniziale, o problema di Cauchy, consiste, pensando al caso  $n = 2$ , nella determinazione di una soluzione  $u(x, y)$  che assuma valori assegnati sui punti  $(x, y)$  di una curva  $\mathcal{C}$  assegnata.

Ad esempio, pensando che la curva  $\mathcal{C}$  sia l'asse  $x$ , il problema di Cauchy diventa

$$\begin{cases} \alpha(x, y)u_x + \beta(x, y)u_y + \gamma(x, y)u = f(x, y) & \forall(x, y) \\ u(x, 0) = g(x) & \forall x \end{cases}$$

## 3. L'osservazione fondamentale

La regola di derivazione di una funzione  $u(x, y)$  secondo la direzione del vettore  $\vec{t} = \{\alpha, \beta\}$  assegnato

$$\frac{du}{d\vec{t}} = \alpha u_x + \beta u_y$$

consente di ricondurre le equazioni a derivate parziali di primo ordine a equazioni differenziali ordinarie, su una famiglia di curve (spesso un fascio improprio di rette), che prendono il nome di

*curve caratteristiche*

Primo esempio

Leggiamo quanto sopra su un esempio a coefficienti costanti

$$(2) \quad 4u_x + 3u_y = 0$$

esempio che equivale, naturalmente a

$$\frac{4}{5}u_x + \frac{3}{5}u_y = 0$$

ovvero ancora, indicato con

$$\vec{t} = \left\{ \frac{4}{5}, \frac{3}{5} \right\}$$

$$4u_x + 3u_y = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{du}{d\vec{t}} = 0$$

L'ultima condizione corrisponde a dire che la soluzione  $u$  é costante lungo le rette parallele al vettore  $\vec{t}$ .

Le rette parallele a  $\vec{t}$  sono

$$\begin{cases} x = A + \frac{4}{5}s \\ y = B + \frac{3}{5}s \end{cases} \quad \Leftrightarrow \quad 4y - 3x = C$$

quindi una funzione che sia costante su di esse non può che essere

$$u(x, y) = g(4y - 3x)$$

che rappresentano quindi, al variare di  $g$ , tutte e sole le soluzioni della (2).

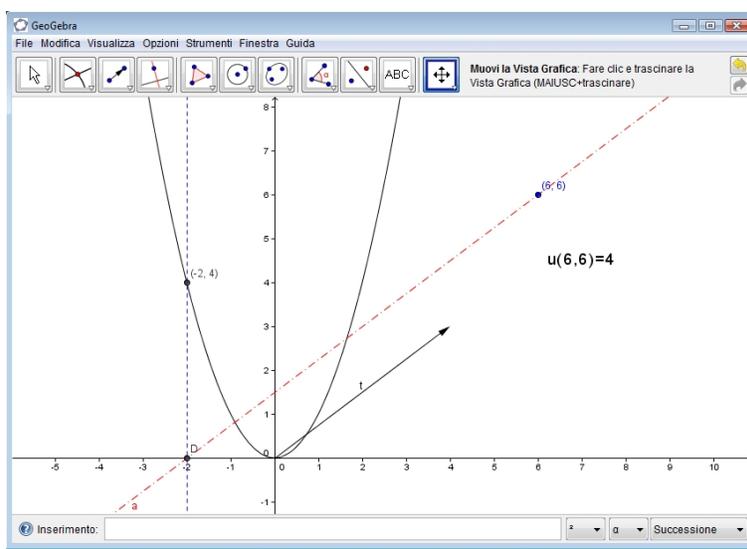


FIGURA 1. La determinazione della soluzione del problema di Cauchy

Consideriamo ora il problema di Cauchy

$$\begin{cases} 4u_x + 3u_y = 0 \\ u(x, 0) = x^2 \end{cases}$$

La condizione al contorno aggiunta implica

$$u(x, 0) = g(-3x) = x^2$$

ovvero

$$g(t) = \left(\frac{t}{3}\right)^2$$

da cui

$$u(x, y) = \left(\frac{4y - 3x}{3}\right)^2 = x^2 - \frac{24}{9}xy + \frac{16}{9}y^2$$

Una verifica diretta conduce a

$$\begin{cases} u(x, 0) = x^2 \\ u_x(x, y) = 2x - \frac{24}{9}y \\ u_y(x, y) = -\frac{24}{9}x + \frac{32}{9}y \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 4u_x + 3u_y = 0 \\ u(x, 0) = x^2 \end{cases}$$

La determinazione della soluzione si riconosce in Figura 1:

- si determina il vettore  $\vec{t}$ ,
- scelto un punto qualsiasi si traccia per esso la retta parallela a  $\vec{t}$ ,
- tale retta interseca (prima o poi) l'asse  $x$  su cui é assegnata la condizione iniziale  $u(x, 0) = x^2$ ,
- tenuto conto che  $u$  é costante sulla retta, il suo valore nel punto scelto é lo stesso che prende nell'intersezione tra tale retta e l'asse  $x$ ,
- ecc. ecc.

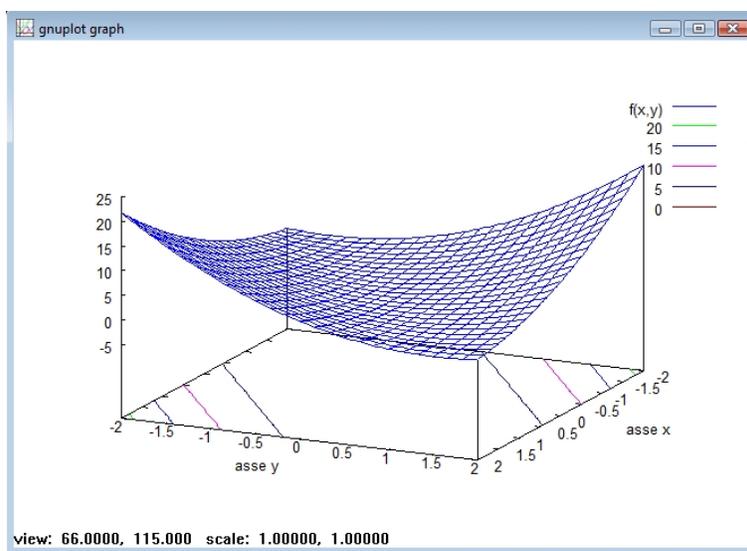


FIGURA 2. La soluzione del problema di Cauchy: notare le linee di livello, rette.

### Osservazione:

I *valori iniziali* potevano essere assegnati invece che sull'asse  $x$ , sull'asse  $y$  o su altre rette: su un solo tipo di rette non era possibile....  
 .... quelle della famiglia  $4y - 3x = C$  sulle quali le soluzioni della (2) sono necessariamente costanti.

### Secondo esempio

$$(3) \quad \begin{cases} 4u_x(x, y) + 3u_y(x, y) + u(x, y) = f(x, y) \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

Cerchiamo l'espressione delle soluzioni  $u$  nel punto  $(x_0, y_0)$ .

Detto come sopra

$$\vec{t} = \left\{ \frac{4}{5}, \frac{3}{5} \right\}$$

consideriamo la (3) sui punti  $(x, y)$  della caratteristica passante per  $(x_0, y_0)$

$$\begin{cases} x = x_0 + 4s \\ y = y_0 + 3s \end{cases}$$

$$4u_x(x_0 + 4s, y_0 + 3s) + 3u_y(x_0 + 4s, y_0 + 3s) + u(x_0 + 4s, y_0 + 3s) = f(x_0 + 4s, y_0 + 3s)$$

Indicate con

$$U(s) = u(x_0 + 4s, y_0 + 3s), \quad F(s) = f(x_0 + 4s, y_0 + 3s)$$

da cui

$$u(x_0, y_0) = U(0)$$

l'equazione si legge come

$$U'(s) + U(s) = F(s)$$

e quindi

$$U(s) = e^{-s} \left\{ U(0) + \int_0^s e^\sigma F(\sigma) d\sigma \right\}$$

ovvero

$$U(0) = e^s u(x_0 + 4s, y_0 + 3s) - \int_0^s e^\sigma F(\sigma) d\sigma$$

Scegliamo ora  $s_0$  in modo che

$$y_0 + 3s_0 = 0 \quad \rightarrow \quad s_0 = -\frac{1}{3}y_0$$

Ne segue

$$u(x_0, y_0) = e^{-\frac{1}{3}y_0} u(x_0 + 4s_0, 0) - \int_0^{-\frac{1}{3}y_0} e^\sigma f(x_0 + 4\sigma, y_0 + 3\sigma) d\sigma$$

ovvero ancora

$$u(x_0, y_0) = e^{-\frac{1}{3}y_0} g\left(x_0 - \frac{4}{3}y_0\right) - \int_0^{-\frac{1}{3}y_0} e^\sigma f(x_0 + 4\sigma, y_0 + 3\sigma) d\sigma$$

**Verifica:**

La condizione iniziale  $u(x_0, 0) = g(x_0)$  é ovviamente soddisfatta.

Per quanto concerne le derivate si ha

$$\begin{cases} u_x = e^{-\frac{1}{3}y_0} g'(..) - \int_0^{-\frac{1}{3}y_0} e^\sigma f_x(\dots) d\sigma \\ u_y = -\frac{1}{3}e^{-\frac{1}{3}y_0} g(..) - \frac{4}{3}e^{-\frac{1}{3}y_0} g'(..) + e^{-\frac{1}{3}y_0} f(..) - \int_0^{-\frac{1}{3}y_0} e^\sigma f_y(\dots) d\sigma \end{cases}$$

Il conto torna tenendo conto che

$$4f_x(x_0 + 4s, y_0 + 3s) + 3f_y(x_0 + 4s, y_0 + 3s) = f_\sigma(x_0 + 4s, y_0 + 3s)$$

e quindi servendosi di un'integrazione per parti...

#### RIASSUMENDO

Le equazioni a coefficienti costanti

$$\alpha u_x + \beta u_y + \gamma u = f(x, y)$$

si traducono in equazioni differenziali lineari ordinarie di primo ordine a coefficienti costanti

$$(4) \quad U'(s) + \delta U(s) = F(s)$$

su ognuna delle rette *caratteristiche*

La condizione iniziale posta sulla  $u$  fornisce una condizione iniziale  $U(s_0) = \ell$  per la (4).

#### 4. Il caso dei coefficienti variabili

La differenza fondamentale tra coefficienti costanti e coefficienti variabili consiste nella forma delle *caratteristiche*: un fascio improprio di rette parallele nel caso dei coefficienti costanti, una famiglia di curve (non certamente sempre esplicite) nel caso dei coefficienti variabili.

La tecnica con cui interpretare l'espressione

$$a(x, y)u_x(x, y) + b(x, y)u_y(x, y)$$

é la stessa incontrata nel caso dei coefficienti costanti: detto  $\vec{t}$  il versore

$$\vec{t} = \left\{ \frac{a(x, y)}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \frac{b(x, y)}{\sqrt{a^2 + b^2}} \right\}$$

riesce

$$a(x, y)u_x(x, y) + b(x, y)u_y(x, y) = \sqrt{a^2 + b^2} \frac{\partial u}{\partial \vec{t}}$$

#### Primo esempio

Consideriamo l'equazione

$$(5) \quad e^x u_x + u_y - u = 0$$

Costruzione della caratteristica passante per il punto  $(x_0, y_0)$

$$\begin{cases} x'(s) = e^x \\ y'(s) = 1 \end{cases} \Big| \begin{cases} x(0) = x_0 \\ y(0) = y_0 \end{cases} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} x(s) = -\log(e^{-x_0} - s) \\ y(s) = y_0 + s \end{cases}$$

Osserviamo che

$$\frac{\partial u[x(s), y(s)]}{\partial s} = u_x x'(s) + u_y y'(s) = e^{x(s)} u_x[x(s), y(s)] + u_y[x(s), y(s)]$$

da cui, posto

$$U(s) = u[x(s), y(s)], \quad U(0) = u(x_0, y_0)$$

l'equazione (5) diventa

$$U'(s) - U(s) = 0$$

da cui

$$(6) \quad U(s) = U(0)e^s \quad \rightarrow \quad U(s) = u(x_0, y_0)e^s$$

Nel caso che la condizione iniziale sia

$$u(x, 0) = g(x)$$

scelto  $s_0$  tale che  $y(s_0) = 0$ , cioè

$$s_0 = -y_0$$

si ha

$$\begin{aligned} U(s_0) = u(x_0, y_0)e^{s_0} &\rightarrow u(x_0, y_0) = e^{y_0} u(-\log(e^{-x_0} + y_0), 0) \rightarrow \\ &\rightarrow u(x_0, y_0) = e^{y_0} g(-\log(e^{-x_0} + y_0)) \end{aligned}$$

da cui, togliendo i zeri...

$$u(x, y) = e^y g(-\log(e^{-x} + y))$$

Secondo esempio

$$(7) \quad yu_x + xu_y + 2xy = 0$$

Consideriamo la caratteristica uscente dal punto  $(x_0, y_0)$

$$\begin{cases} x'(s) = y \\ y'(s) = x \end{cases} \Big| \begin{cases} x(0) = x_0 \\ y(0) = y_0 \end{cases} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} x(s) = Ae^s + Be^{-s} \\ y(s) = Ae^s - Be^{-s} \end{cases}$$

con

$$A = \frac{1}{2}(x_0 + y_0), \quad B = \frac{1}{2}(x_0 - y_0)$$

Posto  $U(s) = u(x(s), y(s))$  l'equazione (7) diventa

$$U'(s) + 2x(s)y(s) = 0 \quad \rightarrow \quad U(s) = U(0) - \int_0^s 2(A^2 e^{2\sigma} - B^2 e^{-2\sigma}) d\sigma = 0$$

da cui

$$U(s) = U(0) + A^2(e^{2s} - 1) + B^2(e^{-2s} - 1) = 0$$

La curva caratteristica interseca la retta  $y = 2x$  quando

$$Ae^s - Be^{-s} = 2(Ae^s + Be^{-s}) \quad \Leftrightarrow \quad e^{2s} = -\frac{3B}{A}$$

In tale valore  $s$  pertanto la precedente relazione diventa

$$U(s) = U(0) + A^2 \left( -\frac{3B}{A} - 1 \right) + B^2 \left( -\frac{A}{3B} - 1 \right) = 0$$

Tenuto conto inoltre che, per tale  $s$  riesce

$$U(s) = u(x(s), y(s)) = 2x(s)^2$$

si ha

$$2(Ae^s + Be^{-s}) = U(0) + A^2 \left( -\frac{3B}{A} - 1 \right) + B^2 \left( -\frac{A}{3B} - 1 \right) = 0$$

sviluppato il primo quadrato, e tenuto conto della espressione di  $e^{2s}$  si ottiene,

$$\begin{aligned} U(0) &= -A^2 - B^2 - 6AB \quad \rightarrow \\ \rightarrow \quad u(x_0, y_0) &= -\left(\frac{1}{2}(x_0 + y_0)\right)^2 - \left(\frac{1}{2}(x_0 - y_0)\right)^2 - 6\frac{1}{4}(x_0^2 - y_0^2) \end{aligned}$$

che, semplificando conduce a

$$u(x, u) = y^2 - 2x^2$$

## Indice

PDE lineari primo ordine	1
1. Introduzione	1
2. Il problema di Cauchy	2
3. L'osservazione fondamentale	2
4. Il caso dei coefficienti variabili	6