

GIUSEPPE TALLINI

Lezioni di GEOMETRIA SUPERIORE

Anno Accademico 1991 - 92

Spazi di chiusura, spazi lineari, reticoli e spazi lineari.

Appunti redatti da Paula Melillo

DIPARTIMENTO DI MATEMATICA

- UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI ROMA "LA SAPIENZA" -

- Novembre 1992 -

CAP. II.

SPAZI LINEARI

5. - Spazi lineari: definizione ed esempi.

DEF. 1. - Uno spazio geometrico, (S, \mathcal{L}) , prende il nome di spazio lineare, se soddisfa alle seguenti proprietà:

$$(5.1) \quad \forall \ell \in \mathcal{L}, \quad |\ell| \geq 2;$$

$$(5.2) \quad \forall x, y \in S, \quad x \neq y, \quad \Rightarrow \exists! \ell \in \mathcal{L} : x, y \in \ell.$$

Gli elementi di S prendono il nome di punti, quelli di \mathcal{L} si dicono rette. Le (5.1) e (5.2) si enunciano allora dicendo che: ogni retta ha almeno due punti e per due punti distinti passa una ed una sola retta. Diamo ora svariati esempi di spazi lineari.

ESEMPIO 1. - Spazi proiettivi (sinistri) di dimensione r su un corpo K , $\mathbb{P}_r(K)$.

ESEMPIO 2. - Struttura di spazio lineare indotta in un sottoinsieme H di uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) .

$$(H \subseteq S, |H| \geq 2, \mathcal{L}_H = \{H \cap \ell : \ell \in \mathcal{L}, |H \cap \ell| \geq 2\}.$$

(H, \mathcal{L}_H) è uno spazio lineare che si dice sub-immerso in (S, \mathcal{L}) .

ESEMPIO 3. - Struttura di spazio lineare indotta in un sottoinsieme H di $P_{r,K}$, $|H| \geq 2$ (cfr. Esempio 2). Come caso particolare si hanno gli spazi affini: $A_{r,K} = P_{r,K} - \Pi$, dove Π e' un iperpiano di $P_{r,K}$.

ESEMPIO 4. - Spazi di chiusura geometrici 1-matroidali rispetto alle rette, definite come chiusura di due punti distinti.

ESEMPIO 5. - Piani proiettivi.

Dicesi piano proiettivo uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) , con $|\mathcal{L}| \geq 2$, tale che:

$$(5.3) \quad \forall \ell, \ell' \in \mathcal{L} \Rightarrow \ell \cap \ell' \neq \emptyset.$$

Un piano proiettivo si dice irriducibile se ogni sua retta ha almeno tre punti; altrimenti esso si dice riducibile. Si prova facilmente che:

i piani irriducibili posseggono quattro punti a tre a tre non allineati, da cui segue che tutte le rette hanno la stessa cardinalita'. Si chiama allora ordine del piano la cardinalita' di una retta meno un punto.

Se il piano proiettivo e' finito, di ordine q , si prova

che:

$$(5.4) \quad |\Pi| = q^2 + q + 1,$$

$$(5.5) \quad |\mathcal{L}| = q^2 + q + 1,$$

(5.6) Ogni fascio di rette ha $q+1$ rette.

Un piano proiettivo riducibile, (Π, \mathcal{L}) , e' necessariamente dato da:

$\Pi = \ell \cup \{x\}$, ove $x \notin \ell$; $\mathcal{L} =$ insieme delle rette costituito da ℓ e dalle coppie $\{x, y\}$, ove $y \in \ell$.

Un piano proiettivo irriducibile, (Π, \mathcal{L}) , dicesi desarguesiano se per esso vale la seguente proprieta' dei triangoli omologici:

dati due triangoli $ABC, A'B'C'$, aventi vertici e lati distinti, se le rette AA', BB', CC' concorrono in un punto O , allora i tre punti $A_1 = BC \cap B'C'$, $B_1 = AC \cap A'C'$ e $C_1 = AB \cap A'B'$, sono allineati.

Si prova inoltre che un piano desarguesiano (Π, \mathcal{L}) e' coordinabile sopra un corpo K , cioe' e' isomorfo ad $A_{2,K}$ e viceversa.

ESEMPIO 6. - Sistema di Steiner $S(2, k, v)$. E' uno spazio

lineare (S, \mathcal{L}) tale che:

$$(5.7) \quad |S| = v; \quad \forall \ell \in \mathcal{L}, \quad |\ell| = k;$$

Si prova che:

$$r = n^\circ \text{ rette per un punto} = \frac{v-1}{k-1}; \quad |\mathcal{L}| = \frac{v(v-1)}{k(k-1)};$$

se $u = n^\circ$ rette per un punto P parallele ad una data retta ℓ (non per P), si ha $v = (u+k)(k-1)+1$. Ne segue che u non dipende dalla coppia (P, ℓ) e che:

$$(a) \quad v \geq k(k-1)+1.$$

(b) $v = k(k-1)+1 \Leftrightarrow u=0 \Leftrightarrow (S, \mathcal{L})$ e' un piano proiettivo di ordine $q=k-1 \Leftrightarrow (S, \mathcal{L})$ e' un $S(2, q+1, q^2+q+1)$.

(c) $u=1 \Leftrightarrow (S, \mathcal{L})$ e' un piano affine $\Leftrightarrow v=k^2 \Leftrightarrow (S, \mathcal{L})$ e' un $S(2, k, k^2)$.

(d) Per $u=2$, non esistono sistemi di Steiner.

ESEMPIO 7. - Somma di spazi lineari.

Siano (S', \mathcal{L}') e (S'', \mathcal{L}'') due spazi lineari tali che $S' \cap S'' = \emptyset$. Posto $S = S' \cup S''$, $\mathcal{L} = \mathcal{L}' \cup \mathcal{L}'' \cup \{(x', x'') : x' \in S', x'' \in S''\}$, si ha che (S, \mathcal{L}) e' uno spazio lineare che si dice somma degli spazi (S', \mathcal{L}') e (S'', \mathcal{L}'') . In modo analogo si definisce la somma di una famiglia di spazi lineari.

6. - Sottospazi di uno spazio lineare.

DEF.1. - Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio lineare. Un sottosinsieme T di S prende il nome di sottospazio di (S, \mathcal{L}) quando:

$$(6.1) \quad \forall x, y \in T, \quad x \neq y \Rightarrow \text{retta } xy \in T.$$

Evidentemente l'insieme vuoto \emptyset , ogni singolo punto di S , ogni retta di (S, \mathcal{L}) , e tutto S sono sottospazi. Inoltre l'intersezione di sottospazi e' ancora un sottospazio, come subito si prova. Dunque denotata con \mathcal{I} la famiglia dei sottospazi di (S, \mathcal{L}) , si ha che \mathcal{I} e' un sistema di chiusura di S . Lo spazio di chiusura (S, \mathcal{I}) , si dira' associato ad (S, \mathcal{L}) . Esso e' uno spazio di chiusura geometrico, in quanto $\emptyset \in \mathcal{I}$ e $\forall x \in S, (x) \in \mathcal{I}$. In (S, \mathcal{L}) rimane allora definito l'operatore di chiusura, e quindi le nozioni di generatore, insieme indipendente, base. Se (S, \mathcal{I}) e' matroidale, si dira' che (S, \mathcal{L}) e' matroidale. In tal caso, per ogni sottospazio $T \subseteq S$, T finitamente generato, si puo' definire il rango di T , dato dalla cardinalita' di una, e quindi di ogni base di T . Inoltre, se $U, V \in \mathcal{I}$ e U, V sono finitamente generati, lo sono anche UV e \overline{UV} , e sussiste la

disuguaglianza di Grassmann:

$$(6.1) \quad \text{rango } U + \text{rango } V \geq \text{rango}(U \cap V) + \text{rango}(\overline{U \cup V}).$$

In particolare, se (S, \mathcal{L}) è finitamente generato, si ha che la (6.1) vale per ogni U e V appartenenti ad \mathcal{L} .

Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura geometrico, (cfr. DEF.5. del n. 1), 1-matroidale. Allora, per ogni $x, y \in S$, $x \neq y$, il sottospazio $\overline{\{x, y\}} = \ell(x, y) =$ retta ℓ per x e y , ammette come basi coppie di punti distinti. Si consideri la famiglia $\mathcal{L} = \{\ell(x, y) : x, y \in S, x \neq y\}$ di parti di S . Si ha, per quanto ora detto, che:

$$(6.2) \quad \forall \ell, \ell' \in \mathcal{L}, \ell \neq \ell' \Rightarrow |\ell \cap \ell'| \leq 1.$$

Ne segue che (S, \mathcal{L}) è uno spazio lineare (per come abbiamo costruito \mathcal{L} , e perché la (6.2) implica la (5.2)). Esso allora individua lo spazio di chiusura (S, \mathcal{I}) , dove \mathcal{I} è la famiglia dei sottospazi di (S, \mathcal{L}) . Evidentemente $\mathcal{C} \subseteq \mathcal{I}$. In generale non è detto che $\mathcal{C} = \mathcal{I}$. Quando ciò accade, diremo che lo spazio di chiusura geometrico, 1-matroidale, (S, \mathcal{C}) , risulta completo. La nozione di spazio lineare coincide allora con quella di spazio di chiusura geometrico, 1-matroidale, completo.

Diamo un esempio di spazio di chiusura geometrico, 1-matroidale, non completo.

Sia $P(n,K) = P$ uno spazio proiettivo di dimensione $n (\geq 3)$ sopra un corpo K . Sia C la famiglia costituita da $P(n,K)$ e da tutti i suoi sottospazi di dimensione minore o uguale ad n , dove n e' un intero minore di $n-1$. Evidentemente, (P,C) e' uno spazio di chiusura geometrico, 1-matroidale, che pero' non e' completo, perche' gli iperpiani di $P(n,K)$ non sono tra i sottospazi di (P,C) , mentre sono sottospazi dello spazio lineare (P,L) , ove $L = \{\ell(x,y) : x,y \in P, x \neq y\}$.

Daremo ora un esempio di spazio lineare non matroidale.

Nello spazio proiettivo $P = P(3,K)$, sia Π un piano ed A, B punti di Π , con $A \neq B$. Denotata con L la famiglia delle rette di $P(3,K)$, definiamo la seguente famiglia L' di parti di P . L' sia costituita dalle rette di $P(3,K)$ che non stanno in Π ; da quelle di Π non passanti ne' per A ne' per B ; inoltre ogni retta ℓ_1 di L appartenente a Π e passante per A , sia sostituita con

l' insieme $\ell'_1 = (\ell_1 - A) \cup B$; analogamente ogni retta ℓ_2 di \mathcal{L} appartenente a Π e passante per B, sia sostituita con l' insieme $\ell'_2 = (\ell_2 - B) \cup A$. (La retta AB rimane dunque invariata). La coppia (P, \mathcal{L}') risulta, come subito si prova, uno spazio lineare. Proviamo che (P, \mathcal{L}') non e' matroidale. Infatti, scelto un punto $Z \in \Pi$, non sulla retta AB di \mathcal{L} , siano X, Y due punti di $(P - \Pi)$ distinti, allineati con Z. Ebbene, si dimostra che la terna di punti (A, X, Y) , in (P, \mathcal{L}') , e' indipendente e genera P. Quindi (P, \mathcal{L}') ammette una base con tre elementi. D' altra parte, scelti quattro punti indipendenti in $P(3, K)$, tali che ciascuna delle quattro facce da essi determinata non passi ne' per A, ne' per B, essi costituiscono una base per (P, \mathcal{L}') . Dunque (P, \mathcal{L}') ammette basi con tre elementi e basi con quattro elementi e quindi non e' matroidale.

L' esempio precedente si generalizza nel modo seguente. Nello spazio proiettivo $P = P(n, K)$, con $n \geq 3$, sia Π un sottospazio proprio e sia $f : \Pi \rightarrow \Pi$ una bi_ lezione di Π in se' che non sia una collineazione

(cioe' esista almeno una retta ℓ di Π tale che $f(\ell)$ non sia una retta). Sia \mathcal{L}' la famiglia di parti di P costituita dalle rette di P non su Π e dalle trasformate mediante f delle rette di Π . Si prova subito che (P, \mathcal{L}') e' uno spazio lineare che non solo non e' matroidale, ma non e' neppure 2-matroidale.

7.- Spazi grafici proiettivi.

DEF.1.- Uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) , chiamasi spazio grafico proiettivo se e' matroidale e se:

$$(7.1) \quad \forall U, V \in \mathcal{S}, \quad U, V \text{ finitamente generati} \Rightarrow \\ \Rightarrow \text{rango } U + \text{rango } V = \text{rango}(U \cap V) + \text{rango}(\overline{U \cup V}).$$

Proviamo che:

(7.2) Se (S, \mathcal{L}) e' uno spazio grafico proiettivo, la chiusura di tre suoi punti indipendenti, x, y, z , e' un piano proiettivo.

DIM. Notiamo che $\text{rango}(\overline{\{x, y, z\}}) = 3$. Dunque l'asserto segue dalla (7.1) relativa a due rette distinte di $\overline{\{x, y, z\}}$. c.v.d.

Enunciamo ora il seguente assioma, detto assioma di Veblen:

(A₁) Siano AA' e BB' due rette distinte che si incontrano in un punto C ($\neq A, A', B, B'$). Allora le rette AB e A'B', s' incontrano in un punto D.

(7.3) In uno spazio grafico proiettivo (S, \mathcal{L}) , vale l'assioma di Veblen.

DIM L'asserto segue dalla (7.2). c.v.d.

DEF. 2. - Uno spazio grafico proiettivo si dice irriducibile se ogni sua retta ha almeno tre punti; riducibile, in caso contrario.

Si puo' provare il seguente:

TEOREMA 1. - Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio grafico proiettivo di dimensione $n \geq 3$, irriducibile. Allora esiste un corpo K tale che (S, \mathcal{L}) e' isomorfo a $P(n, K)$.

Ne segue che un qualsiasi spazio grafico proiettivo, irriducibile, finitamente generato, che non si riduca ad una sola retta, o e' un piano proiettivo irriducibile (desargouesiano o no), ovvero, e' uno spazio proiettivo $P(n, K)$.

Sia ora (S, \mathcal{L}) un qualsiasi spazio grafico proiettivo. Definiamo, per ogni x, y di S , la seguente relazione φ :

$$(7.4) \quad x \varphi y \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \text{ ovvero,} \\ \text{la retta } xy \text{ ha almeno tre punti.} \end{cases}$$

Proviamo che φ e' una relazione di equivalenza.

DIM. Essa e' manifestamente riflessiva e simmetrica.

Proviamone la transitivita'. Siano $x \varphi y$ e $y \varphi z$. Possiamo supporre $x \neq y \neq z \neq x$ e x, y, z non allineati (altrimenti

l'asserto e' ovvio). Allora la retta xy contiene un punto $u \neq x, y$, e la retta yz contiene un punto $v \neq y, z$. I punti u e v sono distinti e la retta uv appartiene al piano proiettivo $\Pi = \overline{\{x, y, z\}}$, quindi la retta uv incontra la retta xz in un punto t (diverso da u e v), il quale e' certamente distinto sia da x (altrimenti v coinciderebbe con y), e sia da z (altrimenti u coinciderebbe con y). Dunque xz ha almeno tre punti distinti, $(x, z$ e $t)$, e dunque $x \neq z$. c.v.d.

Ogni classe di equivalenza $\varphi(x)$, che sara' detta componente connessa di x , e' costituita da tutti gli y tali che la retta yx abbia almeno tre punti. Inoltre $\varphi(x)$ e' un sottospazio, perche' se $y, z \in \varphi(x)$, $y \neq z$, la retta yz ha almeno tre punti e quindi appartiene a $\varphi(x)$.

Proviamo che ^{ANCHE} $S - \varphi(x)$ e' un sottospazio. Siano $y, z \in S - \varphi(x)$, $y \neq z$. La retta yz e' ad intersezione vuota con $\varphi(x)$, altrimenti, posto $t = yz \cap \varphi(x)$, essa conterebbe tre punti distinti (y, z, t) ed essendo $t \in \varphi(x)$, appartenerebbe tutta a $\varphi(x)$, mentre $y, z \notin \varphi(x)$. Ne segue

che (S, \mathcal{L}) e' somma dei due spazi $\varphi(x)$ ed $S - \varphi(x)$.

Se ne deduce che (S, \mathcal{L}) e' somma di una famiglia di spazi grafici irriducibili dati dalle componenti connesse di (S, \mathcal{L}) rispetto a φ . Se (S, \mathcal{L}) e' finitamente generato e di rango $r+1$, le componenti connesse sono in numero finito s . Siano $r_1+1, r_2+1, \dots, r_s+1$ i loro rispettivi ranghi. Dalla formula di Grassmann si ha allora:

$$(7.5) \quad r_1 + r_2 + \dots + r_s + s = r.$$

Dal Teorema I e da quanto ora provato, si ha che:

TEOREMA II - Uno spazio grafico proiettivo finitamente generato (riducibile) e' somma di un numero finito di sottospazi che sono o punti, o rette, o piani non desarguesiani, ovvero spazi proiettivi coordinabili ciascuno sopra un corpo K .

B. - Assioma di Veblen in uno spazio lineare.

Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio lineare e (S, \mathcal{S}) lo spazio di chiusura dei suoi sottospazi. Riportiamo qui l' enunciato dell' assioma di Veblen, (proprietà che può valere o meno in un (S, \mathcal{L}) generico):

(A₁) Siano AA' e BB' due rette distinte che si incontrano in un punto C ($\neq A, A', B, B'$). Allora le rette AB e A'B', s' incontrano in un punto D.

La (A₁) e' equivalente alla seguente proprietà, come subito si prova:

(A₂) Date due rette ad intersezione vuota ed un punto P non su tali rette, esiste al più una retta ^{PER P} incidente le due rette date.

DEF.1. - Un sottospazio proprio H di S ($H \in \mathcal{S}$) si dice primo se

$$\forall \ell \in \mathcal{L} \Rightarrow \ell \cap H \neq \emptyset,$$

cioe' se ogni retta lo incontra almeno in un punto. Evidentemente, negli spazi affini non esistono sottospazi (propri) primi.

Enuncieremo ora varie proprietà di cui (S, \mathcal{L}) può

godere o meno; proveremo poi che esse sono equivalenti all'assioma di Veblen.

(II) Per ogni terna di punti indipendenti $\{x, y, z\}$ di S , la chiusura $\overline{\{x, y, z\}}$ e' un piano proiettivo.

(p) $\forall \ell \in \mathcal{L}, \forall x \in S - \ell$, la proiezione di ℓ da x , data da $p(x, \ell) = \bigcup_{z \in \ell} xz$, risulta un piano proiettivo.

(P) $\forall T \in \mathcal{S}, \forall x \in S - T$, la proiezione di T da x , data da $p(x, T) = \bigcup_{z \in T} xz$, risulta un sottospazio che ammette T come primo. Inoltre risulta:

$$(8.1) \quad p(x, T) = \overline{TU\{x\}}.$$

Proviamo che:

$$(8.2) \quad (A_1) \Rightarrow (p).$$

DIM. Sia $\ell \in \mathcal{L}$ e $x \in S - \ell$. Cominciamo a provare che $p(x, \ell)$ e' un sottospazio e cioe' che se $a', b' \in p(x, \ell)$ con $a' \neq b'$, la retta $a'b'$ e' contenuta in $p(x, \ell)$. L'asserto e' ovvio se la retta $a'b'$ passa per x . Supponiamo dunque che la retta $a'b'$ non passi per x . Le rette xa' e xb' incontrano ℓ in due punti distinti a, b

(in quanto $a', b' \in p(x, \ell)$ e le rette xa', xb' sono distinte). Segue allora da (A_1) che le rette $\ell = ab$ e $a'b'$ si incontrano in un punto c . Proviamo che per ogni y' della retta $a'b'$ ($y' \neq a', b'$), la retta xy' incontra ℓ in un punto y , ne seguira' che $y' \in p(x, \ell)$ e quindi che la retta $a'b'$ e' contenuta in $p(x, \ell)$. Le rette $y'a' = a'b'$ e $ab = \ell$ si incontrano nel punto c , onde, per (A_1) , le rette $y'b$ e $aa' = ax$ si incontrano in un punto d . Da (A_1) segue allora che le rette $ab = \ell$ e xy' si incontrano in un punto y . Si e' cosi' provato che $p(x, \ell)$ e' un sottospazio. Posto $\ell' = a'b'$, si ha evidentemente che $p(x, \ell) = p(x, \ell')$. Se $\ell'' = a''b''$ e' una qualsiasi retta di $p(x, \ell)$ non passante per x , ragionando in modo analogo a quanto precede, relativamente alle rette $\ell' = a'b'$ e $\ell'' = a''b''$ (invece che alle rette $\ell = ab$ ed $\ell' = a'b'$), si ha che ℓ' ed ℓ'' si incontrano in un punto c' . Data l'arbitrarieta' di ℓ' ed ℓ'' si ha che $p(x, \ell)$ e' un piano proiettivo. Cio' prova la (8.2). c.v.d.

Proviamo ora che:

$$(8.3) \quad (p) \Rightarrow (P).$$

DIM. Sia $T \in \mathcal{S}$ e $x \in S - T$. Proviamo che per ogni $a', b' \in p(x, T)$, con $a' \neq b'$, la retta $a'b'$ appartiene a $p(x, T)$ e che $a'b' \cap T \neq \emptyset$; ne seguirà che $p(x, T)$ è un sottospazio che ammette T come primo. Se la retta $a'b'$ passa per x l'asserto è ovvio, in caso contrario sia $\{a\} = xa' \cap T$ e $\{b\} = xb' \cap T$: evidentemente sarà $a \neq b$; inoltre la retta $\ell = ab$ è contenuta in T e quindi $p(x, \ell)$ è contenuto in $p(x, T)$. Per la (p) si ha che $p(x, \ell)$ è un piano proiettivo che contiene a' e b' , onde la retta $a'b'$ appartiene a $p(x, \ell)$ e dunque a $p(x, T)$; inoltre, sempre per la (p), $a'b' \cap \ell \neq \emptyset$ e quindi $a'b' \cap T \neq \emptyset$. Proviamo infine la (8.1). Si ha (essendo $p(x, T) \in \mathcal{S}$):

$$\{T, x\} \subseteq p(x, T) \Rightarrow \overline{TU\{x\}} \subseteq \overline{p(x, T)} = p(x, T);$$

viceversa

$$\{T, x\} \subseteq \overline{TU\{x\}} \Rightarrow p(x, T) = \bigcup_{z \in T} xz \subseteq \overline{TU\{x\}},$$

perché $\overline{TU\{x\}}$ è un sottospazio. Dunque da

$$\overline{TU\{x\}} \subseteq p(x, T) \subseteq \overline{TU\{x\}}$$

segue la (8.1). Si è così provata la (8.3). c.v.d.

Proviamo ora che:

$$(8.4) \quad (P) \Rightarrow (II).$$

DIM. Siano x, y, z tre punti indipendenti di S e sia $\ell = yz$ la retta per y e z . Poiche' per la (P), (con $T = \ell$), $p(x, \ell)$ e' un sottospazio, si ha intanto:

$$(8.4.1) \quad \overline{\{x, y, z\}} = p(x, \ell).$$

Sia ora ℓ' una retta di $p(x, \ell)$ non passante per x e siano a', b' due suoi punti distinti, onde $a', b' \in p(x, \ell)$ e quindi $\ell \cap a'x = \{a\}$, $\ell \cap b'x = \{b\}$, ove a, b sono due punti distinti di ℓ . Si ha, essendo $p(x, \ell)$ e $p(x, \ell')$ sottospazi di (S, \mathcal{L}) :

$$\overline{\{x, a, b\}} = p(x, \ell) = \overline{\{x, a', b'\}} = p(x, \ell')$$

Quindi per ogni retta $\ell' \subseteq p(x, \ell)$, con $x \notin \ell'$, si ha:

$$(8.4.2) \quad \overline{\{x, y, z\}} = p(x, \ell) = p(x, \ell').$$

Sia allora ℓ'' una qualsiasi altra retta di $\overline{\{x, y, z\}}$ non passante per x , $\ell'' \neq \ell, \ell'$; dalla (8.4.2) si ha:

$$\overline{\{x, y, z\}} = p(x, \ell) = p(x, \ell') = p(x, \ell'').$$

Ma allora, essendo ℓ' un primo di $p(x, \ell')$ per la (F), deve essere:

$$\ell' \cap \ell'' \neq \emptyset,$$

cioe' $\overline{\{x, y, z\}}$ e' un piano proiettivo. Questo dimostra

l'asserto. c.v.d.

Dimostriamo infine che:

(8.5) $(II) \Rightarrow (A_1)$

DIM. Siano $\ell, \ell' \in \mathcal{L}$ e sia x un punto di S , $x \notin \ell$, $x \notin \ell'$, tale che per esso passino due rette incidenti rispettivamente ℓ nei punti a, b e ℓ' nei punti a', b' . Vogliamo dimostrare che $\ell \cap \ell' \neq \emptyset$. I punti a, b, x , sono indipendenti e dunque, per la (II), $\overline{\{a, b, x\}}$ e' un piano proiettivo. Ne segue che le rette

$$ab = \ell, \quad ax, \quad bx$$

sono contenute in $\overline{\{a, b, x\}}$, da cui

$$a', b' \in \overline{\{a, b, x\}} \Rightarrow a'b' = \ell' \in \overline{\{a, b, x\}};$$

ma allora si ha che sia ℓ che ℓ' appartengono a $\overline{\{a, b, x\}}$ e quindi esse necessariamente si intersecano in un punto.

Cio' dimostra l'asserto. c.v.d.

Da (8.2), (8.3), (8.4), (8.5), segue:

TEOREMA I. - In uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) , le proprieta' (A_1) , (A_2) , (II) , (p) e (P) sono equivalenti.

Dimostriamo infine il seguente:

TEOREMA II. - Ogni spazio lineare (S, \mathcal{L}) soddisfacente l'

assioma di Veblen (o, equivalentemente, le (A_2) , (II) , (p) o (P) , (cfr. Teorema precedente)), e' uno spazio grafico proiettivo (cfr. (7.1)).

DIM. Cominciamo col dimostrare che

(8.6) (S, \mathcal{L}) e' matroidale

e, precisamente, che in (S, \mathcal{L}) vale $(\bar{\sigma})$. Sia T un chiuso di \mathcal{S} e siano x ed y due punti distinti appartenenti ad $S - T$, tali che $x \in \overline{TU\{y\}}$; vogliamo dimostrare che $y \in \overline{TU\{x\}}$. Per la (8.1), (valida stante la (P) per ipotesi), si ha intanto che $\overline{TU\{y\}} = p(y, T)$. Allora da $x \in p(y, T)$ segue

$$(8.6.1) \quad p(x, T) \subseteq p(y, T),$$

perche' $\forall z \in T$, sia z che x appartengono a $p(y, T)$ e quindi tutta la retta xz appartiene a $p(y, T)$ essendo esso un sottospazio. Inoltre si ha anche $y \in p(x, T)$, perche' tra le rette che da x proiettano T ritroviamo anche quella passante per y . Dunque, con analogo ragionamento, scambiando la x con la y , otteniamo che

$$(8.6.2) \quad p(y, T) \subseteq p(x, T);$$

quindi, per le (8.1), (8.6.1), e (8.6.2) si ha che:

$$\overline{TU(x)} = p(x, T) = p(y, T) = \overline{TU(y)}.$$

Ma allora e' chiaro che

$$x \in \overline{TU(y)} \Rightarrow y \in \overline{TU(x)},$$

cioe' (S, \mathcal{L}) e' matroidale. c.v.d (8.6)

Ne segue, (cfr. Teorema 1 del n. 4) che se U e V sono due sottospazi di \mathcal{S} finitamente generati, per essi vale la disuguaglianza di Grassmann (4.6). Proviamo ora che nella suddetta (4.6) vale il segno di uguaglianza, ossia proviamo la (7.1): ne seguira' che (S, \mathcal{L}) e' uno spazio grafico proiettivo.

Premettiamo la seguente proprieta' (sempre nell' ipotesi che in (S, \mathcal{L}) valga l'assioma di Veblen):

(8.7) Siano $U, V \in \mathcal{S}$, U finitamente generato, $U \cap V = \emptyset$; per ogni $W \subseteq U$, sia $T = \overline{WUV}$. Allora $T \cap U = W$.

DIM. Bastera' dimostrare che $T \cap U \subseteq W$, essendo evidente l'inclusione opposta per come sono stati scelti U, W e T . Procederemo per induzione.

Sia $\text{rang} W = 1$, cioe' sia $W = \{w\}$. Si ha che $T = \overline{\{w\}UV} = p(w, V)$ perche', per l'ipotesi, vale la (8.1).

Quindi $T \cap U = p(w, V) \cap U$. Se, per assurdo, esistesse un $x \in U$, $x \neq w$, tale che $x \in p(w, V) \cap U$, la retta wx apparterrebbe a $p(w, V)$, quindi $wx \cap V = \{t\}$. Ma wx , e quindi t , appartiene anche ad U . Allora avremmo trovato un punto t che sta sia in U che in V , mentre per ipotesi era $U \cap V = \emptyset$: assurdo. Sia ora $\text{rang} W = n$, $n \geq 2$; supponiamo vera la tesi per $n-1$ e dimostriamola per n . Sia $B = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ una base di W ; considerando i soli punti $\{x_2, \dots, x_n\}$, poniamo $W^* = \overline{\{x_2, \dots, x_n\}}$. W^* e' un sottospazio di W tale che $\text{rang} W^* = n-1$. Facciamo ora la proiezione di W^* da x_1 , $p(x_1, W^*)$; possiamo senz'altro scrivere $p(x_1, W^*) = \overline{W^* U(x_1)}$ perche', per l'ipotesi, vale la (8.1). Evidentemente si ha che $\overline{W^* U(x_1)} = W$. Poniamo $T = \overline{W U V}$ e $T^* = \overline{W^* U V}$. Per l'ipotesi induttiva, possiamo intanto affermare che per gli spazi U , V , T^* e W^* vale la (8.7), cioe': $T^* \cap U = W^*$. Sia ora $p(x_1, T^*) = \overline{T^* U(x_1)}$ la proiezione di T^* da x_1 . Si ha che $\overline{T^* U(x_1)} \supseteq \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ da cui

$$\overline{T^* U(x_1)} \supseteq \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_n\}} = W;$$

inoltre si ha anche $\overline{T^* U(x_1)} \supseteq V$, per cui, in definitiva,

$$(8.7.1) \quad p(x_1, T^*) \supseteq \overline{WUV} = T.$$

D'altra parte si ha pure che $T \supseteq T^*$ e $T \supseteq \{x_1\}$, da cui segue che

$$(8.7.2) \quad T \supseteq \overline{T^*U\{x_1\}} = p(x_1, T^*);$$

allora da (8.7.1) e (8.7.2) segue che

$$(8.7.3) \quad T = p(x_1, T^*).$$

Per ogni $y \in T \cap U$, consideriamo ora la retta x_1y : essa appartiene a T (perche' x_1 e $y \in T$), quindi, per la (8.7.3), deve essere

$$(8.7.4) \quad x_1y \cap T^* = \{z\};$$

poiche', inoltre, la suddetta retta appartiene anche ad U , (perche' $x_1 \in W \subseteq U$ e $y \in U$), si ha che pure z appartiene ad U e quindi, dalla (8.7.4) segue

$$z \in T^* \cap U = W^* \subseteq W;$$

infine, poiche' anche x_1 appartiene a W , si conclude che

$$x_1z = x_1y \subseteq W \Rightarrow y \subseteq W.$$

Abbiamo dunque dimostrato che $T \cap U \subseteq W$, il che era cio' che volevamo. c.v.d. (8.7)

Osserviamo ora che la seguente implicazione

$$(8.8) \quad \forall U, V \in \mathcal{S}, U \text{ e } V \text{ finitamente generati tali che}$$

$$U \cap V = \emptyset \Rightarrow \text{rango } U + \text{rango } V = \text{rango } \overline{U \cup V},$$

equivale alla:

(8.9) siano $Y = \{y_1, y_2, \dots, y_u\}$ una base di $U \in \mathcal{S}$ e $Z = \{z_1, z_2, \dots, z_v\}$ una base di $V \in \mathcal{S}$, $U \cap V = \emptyset \Rightarrow Y \cup Z$ e' un insieme indipendente.

Infatti $|Y \cup Z| = |Y| + |Z| = \text{rango } U + \text{rango } V$; inoltre, se la (8.9) e' vera, $Y \cup Z$ costituisce una base per $\overline{U \cup V}$ e quindi si ha anche $|Y \cup Z| = \text{rango } \overline{U \cup V}$, cioe' $\text{rango } U + \text{rango } V = \text{rango } \overline{U \cup V}$; viceversa se $\text{rango } U + \text{rango } V = \text{rango } \overline{U \cup V}$, significa che $Y \cup Z$ non solo genera $\overline{U \cup V}$, ma e' anche un indipendente, cioe' la (8.9).

Proviamo ora la (8.8) (o, equivalentemente, la (8.9)), cioe' la tesi del Teorema II.

DIM. Posto $n = u + v = \text{rango } U + \text{rango } V$, osserviamo che la (8.8) e' vera per $n = 0, 1, 2, 3$: infatti per tali valori di n si ha che U (oppure V) e' o l'insieme vuoto, (cioe' $\text{rango } U = 0$), oppure si riduce ad un punto (cioe' $\text{rango } U = 1$), casi in cui la (8.8) e' manifestamente vera. Supponiamo allora $n \geq 4$ e dimostriamo che vale la (8.9), (cioe' la (8.8)).

Ragioniamo per assurdo. Se YUZ non fosse indipendente, almeno un suo elemento (e non e' restrittivo supporre che sia ad esempio y_1), appartenerebbe alla chiusura dei rimanenti, cioe':

$$y_1 \in \overline{(Y - \{y_1\})UZ}.$$

Posto $\overline{\{y_2, \dots, y_u\}} = W$, dove $\{y_2, \dots, y_u\}$ e' indipendente, sia $T = \overline{WUV}$, da cui, per la (8.7), segue che $T \cap U = W$.

Si ha che $\overline{(Y - \{y_1\})UZ} \supseteq W$ e inoltre

$$\overline{(Y - \{y_1\})UZ} \supseteq Z \Rightarrow \overline{(Y - \{y_1\})UZ} \supseteq \bar{Z} \Rightarrow \overline{(Y - \{y_1\})UZ} \supseteq V,$$

quindi

$$(8.9.1) \quad \overline{(Y - \{y_1\})UZ} \supseteq \overline{WUV};$$

d'altra parte si ha anche che $\overline{WUV} \supseteq V = \bar{Z} \supseteq Z$ e $\overline{WUV} \supseteq W \supseteq (Y - \{y_1\})$, quindi

$$(8.9.2) \quad \overline{WUV} \supseteq \overline{(Y - \{y_1\})UZ},$$

e dunque, da (8.9.1) e (8.9.2) segue che

$$\overline{(Y - \{y_1\})UZ} = \overline{WUV} = T.$$

Allora, dall'ipotesi per assurdo, si ha che $y_1 \in T$ e poiche' e' anche $y_1 \in U$, in definitiva abbiamo trovato che $y_1 \in T \cap U = W$. Ma cio' e' assurdo perche' l'insieme $\{y_1, y_2, \dots, y_u\}$ e' indipendente. Cio' dimostra la (8.9)

nel caso in cui sia $U \cap V = \emptyset$. c.v.d. (8.8) \simeq (8.9)

Si e' cosi' dimostrata la (7.1) nel caso in cui $U \cap V = \emptyset$. Poniamoci ora nel caso piu' generale, U e V ancora finitamente generati, ma $U \cap V \neq \emptyset$. Sia X una base per $U \cap V$ e siano XUY e XUZ basi rispettivamente per U e per V . Se dimostriamo che $XUYUZ$ e' una base per \overline{UUV} , da cio' seguira' che

$$\begin{aligned} \text{rango } \overline{UUV} &= |XUYUZ| = |X| + |Y| + |Z| = (\text{rango } U \cap V) + \\ &+ (\text{rango } U - \text{rango } U \cap V) + (\text{rango } V - \text{rango } U \cap V) = \\ &= \text{rango } U + \text{rango } V - \text{rango } U \cap V, \end{aligned}$$

ossia che

$$(8.10) \quad \text{rango } U + \text{rango } V = \text{rango } \overline{UUV} + \text{rango } U \cap V,$$

che e' quanto resta ancora da dimostrare della nostra tesi.

Dimostriamo allora che

$$(8.11) \quad XUYUZ \text{ e' un insieme indipendente,}$$

dato che, per le posizioni assunte, cio' basta ad assicurare che $XUYUZ$ e' una base per \overline{UUV} .

Sia $V^* = \overline{Z}$ il sottospazio di V generato da Z . Poiche' XUZ e' un indipendente di V , si ha che:

$$(8.11.1) \quad \overline{X} \cap \overline{Z} = \overline{X} \cap V^* = \emptyset,$$

(cfr. (3.3)). Inoltre si ha anche che

$$(8.11.2) \quad U \cap V^* = \emptyset,$$

perche' se esistesse un elemento t tale che $t \in U \cap V^*$, si avrebbe che $t \in U$ e $t \in V^* \subseteq V$, dal che seguirebbe che $t \in \overline{X}$ e quindi che $t \in \overline{X} \cap V^*$ contro la (8.11.1). Ma allora, poiche' valendo la (8.11.2) ci troviamo nelle ipotesi della (8.8), si ha, analogamente alla (8.9), che $(XUY)UZ$ e' indipendente, come volevamo. c.v.d. (8.11)

Riassumendo, possiamo concludere che la (8.6) e la (8.11) dimostrano il Teorema II. c.v.d.

Dalla (7.2) e dai Teoremi I e II di questo paragrafo segue:

TEOREMA III. - Uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) , e' grafico proiettivo se e solo se in esso vale l'assioma di Veblen (A_1) (o una delle proprieta' (A_2) , (II) , (p) o (P) ad esso equivalenti).

Dal Teorema III e dal Teorema I del n. 7 si ha:

TEOREMA IV. - Uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) , con $|\mathcal{L}| \geq 2$, finitamente generato e soddisfacente l'assioma di Veblen,

o e' un piano proiettivo, oppure e' isomorfo ad uno spazio proiettivo $P_{r,K}$ su un corpo K .

CAP. III.

RETICOLI E SPAZI LINEARI

9. - Reticoli e sistemi di chiusura

Sia (L, \leq) un insieme ordinato e sia $X \subseteq L$ (con $X \neq \emptyset$);

DEF.1. - Un elemento $z \in L$ dicesi **confine inferiore** di X se:

$$(9.1) \quad \forall x \in X, \quad z \leq x.$$

Chiamasi poi **massimo confine inferiore** di X un confine inferiore di X , sia y , tale che:

$$(9.2) \quad \forall z = \text{confine inferiore di } X, \text{ si ha: } z \leq y.$$

Se esiste un massimo confine inferiore di X , sia y , esso e' unico. Infatti se y' e' un altro massimo confine inferiore di X , risulta: $y \leq y'$ e $y' \leq y$ onde $y = y'$.

DEF.2. - Analogamente si definisce **confine superiore** di X un elemento $u \in L$ tale che:

$$(9.3) \quad \forall x \in X, \quad x \leq u.$$

Chiamasi poi **minimo confine superiore** di X un confine superiore v di X tale che:

$$(9.4) \quad \forall u = \text{confine superiore di } X, \quad v \leq u.$$

Se esiste, e' unico il minimo confine superiore di X .

DEF. 3. - Si definisce **reticolo** un insieme ordinato (L, \leq) tale che per ogni $x, y \in L$ esistono il massimo confine inferiore di $\{x, y\}$, che si denota con $x \wedge y$, ed il minimo confine superiore di $\{x, y\}$, che si denota con $x \vee y$.

DEF. 4. - Un reticolo dicesi **completo** se, per ogni $X \subseteq L$, esistono il massimo confine inferiore di X , e si denota con $\bigwedge_{x \in X} x$, ed il minimo confine superiore di X , e si denota con $\bigvee_{x \in X} x$.

Se $S \neq \emptyset$, l'insieme delle parti di S , $\mathcal{P}(S)$, e' un reticolo completo rispetto alla relazione d'inclusione \subseteq , l'unione e l'intersezione essendo quelle classiche.

Sia ora (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura. Si consideri l'insieme ordinato (\mathcal{C}, \subseteq) , ove \subseteq e' l'inclusione di S . Esso e' un reticolo; infatti se $C_1, C_2 \in \mathcal{C}$, si ha che $C_1 \cap C_2 \in \mathcal{C}$ e' il massimo confine inferiore di $\{C_1, C_2\}$ e $\overline{C_1 \cup C_2} \in \mathcal{C}$ e' il minimo confine superiore di $\{C_1, C_2\}$. Tale reticolo inoltre, e' completo. Infatti se $\{C_i\}_i \in \mathcal{C} \neq \emptyset$, e' una famiglia non vuota di chiusi, si ha che

$$\bigcap_{i \in \mathfrak{S}} C_i \in \mathfrak{C} \quad \text{e} \quad \overline{\bigcup_{i \in \mathfrak{S}} C_i} \in \mathfrak{C}$$

sono rispettivamente il massimo confine inferiore e il minimo confine superiore della famiglia $(C_i)_{i \in \mathfrak{S}} \neq \emptyset$. Il reticolo $(\mathfrak{C}, \subseteq)$ dicesi associato allo spazio di chiusura (S, \mathfrak{C}) .

DEF. 5. - In un insieme ordinato (L, \leq) si dice che $x \in L$ copre $y \in L$, con $x \neq y$, se:

$$(9.5) \quad \forall z \in L : y \leq z \leq x \Rightarrow z = x, \text{ ovvero } z = y.$$

DEF. 6. - Un reticolo (L, \leq) si definisce **sovramodulare** se per ogni x, y tali che x (ovvero y) copre $x \wedge y$, si ha che $x \vee y$ copre y (ovvero x).

DEF. 7. - Si dice poi che il reticolo (L, \leq) e' **sottomodulare** se per ogni x, y tali che $x \vee y$ copre x (ovvero y), si ha che y (ovvero x) copre $x \wedge y$.

DEF. 8. - Diremo infine che (L, \leq) e' **modulare** se esso risulta sia sovramodulare che sottomodulare.

10. - Reticoli e spazi lineari.

Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio lineare, (S, \mathcal{S}) lo spazio di chiusura dei suoi sottospazi e (\mathcal{S}, \subseteq) il reticolo (completo) associato ad (S, \mathcal{S}) . Consideriamo la seguente proprietà (α) per (S, \mathcal{L}) :

$$(\alpha) \quad \forall T \in \mathcal{S}, \forall x \in S - T \Rightarrow \overline{TU\{x\}} \text{ copre } T.$$

Evidentemente si ha:

$$(10.1) \quad (\mathcal{S}, \subseteq) \text{ sovramodulare} \Rightarrow (\alpha).$$

Proviamo che:

TEOREMA 1. - (S, \mathcal{L}) soddisfi alla (α) . Allora in (S, \mathcal{S}) vale l'assioma dello scambio, cioè:

$$(10.2) \quad (\alpha) \Rightarrow (\sigma).$$

Dunque, uno spazio (S, \mathcal{L}) soddisfacente alla (α) è matroidale.

DIM. Proviamo che da (α) segue $(\bar{\sigma})$. Ne seguirà l'asserto, essendo $(\bar{\sigma})$ equivalente a (σ) .

Per ogni $x, y \in S$ e $T \in \mathcal{S}$ tale che $x \notin T$ e $x \in \overline{TU\{y\}}$, si ha che $y \notin T$ (altrimenti $x \in \overline{TU\{y\}} = \bar{T} = T$) e quindi per la proprietà (α) relativa ad y e T si ha che $\overline{TU\{y\}}$ copre T ; d'altra parte $\overline{TU\{x\}} \subseteq \overline{TU\{y\}}$ ed inoltre $\overline{TU\{x\}} \supset T$,

onde $\overline{TU(x)} = \overline{TU(y)}$ e quindi $y \in \overline{TU(x)}$. Si e' cosi' provato che:

$$\forall T \in \mathcal{I}, \forall x, y \in S : x \notin T \text{ e } x \in \overline{TU(y)} \Rightarrow y \in \overline{TU(x)}$$

ossia la $(\bar{\sigma})$. Si ha cosi' l'asserto. c.v.d.

TEOREMA 11. - Se (S, \mathcal{L}) e' matroidale, allora (\mathcal{I}, \subseteq) e' sovramodulare, cioe':

$$(10.3) \quad (\sigma) \Rightarrow (\mathcal{I}, \subseteq) \text{ sovramodulare.}$$

DIM. Osserviamo che:

$$(10.4) \quad U, V \in \mathcal{I}, V \subseteq U; \text{ allora}$$

$$[U \text{ copre } V] \Leftrightarrow [\forall x \in U - V, \overline{VU(x)} = U].$$

Siano ora $U, V \in \mathcal{I}$ e supponiamo che U copra $U \cap V$; vogliamo provare che, se vale (σ) , \overline{UUV} copre V ; ne seguira' l'asserto. Sia $y \in U - U \cap V$; poiche' U copre $U \cap V$, per la (10.4) si ha che $U = \overline{(U \cap V)U(y)}$ e quindi

$$\overline{UUV} = \overline{[(U \cap V)U(y)]UV} \subseteq \overline{VU(y)} \subseteq \overline{UUV}$$

cioe'

$$(10.5) \quad \overline{VU(y)} = \overline{UUV}.$$

dalla (10.5) e dalla (σ) si ha:

$$\forall x \in \overline{UUV} - V \Rightarrow x \notin V, x \in \overline{UUV} = \overline{VU(y)} \stackrel{(\sigma)}{\Rightarrow} y \in \overline{VU(x)} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \overline{UV} = \overline{VU(y)} \subseteq \overline{VU(x)} \subseteq \overline{UV} \Rightarrow \overline{VU(x)} = \overline{UV}$$

e quindi per la (10.4) si ha che \overline{UV} copre V , onde l'asserto. c.v.d.

Da (10.2), (10.3), (10.1) segue che:

(10.6) $(\alpha) \Leftrightarrow (\sigma) \Leftrightarrow (\mathcal{S}, \subseteq)$ e' sovramodulare,

ossia che:

TEOREMA III. - Uno spazio lineare (S, \mathcal{L}) e' matroidale se, e soltanto se, (\mathcal{S}, \subseteq) e' sovramodulare, se, e soltanto se, (S, \mathcal{L}) soddisfa alla condizione (α) .

11. - Reticoli modulari e spazi grafici proiettivi.

Proviamo il seguente

TEOREMA I. - Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio lineare 2-matroidale tale che (\mathcal{S}, \subseteq) risulti sottomodulare. Allora la chiusura di tre punti indipendenti di (S, \mathcal{L}) e' un piano proiettivo, cioe' (S, \mathcal{L}) e' uno spazio grafico proiettivo. (cfr. Teorema II del n.8).

DIM. Siano x, y, z tre punti indipendenti di S e sia $\Pi = \overline{\{x, y, z\}}$. Poiche' (S, \mathcal{L}) e' 2-matroidale, anche (Π, \mathcal{L}_Π)

sara' tale e quindi ogni terna di elementi indipendenti di Π e' una base per Π . Siano u, v due rette distinte di Π ; da quanto ora detto sia ha che $\overline{u \cup v} = \Pi$ e che Π copre u . Dunque v deve coprire $u \cap v$ (essendo (S, \mathcal{L}) sottomodulare). Ne segue che $u \cap v \neq \emptyset$ (in quanto ogni punto t di v e' tale che $\emptyset \subset t \subset v$). Si e' cosi' provato che (Π, \mathcal{L}_Π) e' un piano proiettivo. Ne segue l'asserto. c.v.d.

Sussiste inoltre il seguente

TEOREMA II. - Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio lineare, grafico proiettivo. Allora lo spazio di chiusura dei suoi sottospazi, (\mathcal{S}, \subseteq) , e' un reticolo modulare.

DIM. In virtu' del Teorema II del n. 10, bastera' provare che:

$$(11.1) \quad (S, \mathcal{L}) \text{ grafico proiettivo} \Rightarrow \\ \Rightarrow (\mathcal{S}, \subseteq) \text{ sottomodulare.}$$

Siano $U, V \in \mathcal{S}$ tali che $\overline{U \cup V}$ copre V . Da cio' segue intanto che

$$(11.2) \quad \forall x \in (\overline{U \cup V} - V) \Rightarrow \overline{x \cup V} = \overline{U \cup V} = p(x, V).$$

Dunque, per ogni y appartenente a $U - U \cap V$, essendo

$$U - U \cap V \subseteq \overline{U \cup V} - V \subseteq \overline{U \cup V} - U \cap V,$$

per la (11.2) segue che

$$(11.3) \quad \overline{UV} = p(y, V),$$

e che

$$(11.4) \quad \overline{yU(U \cap V)} = p(y, U \cap V).$$

Dobbiamo provare che $\overline{yU(U \cap V)} = U$. L'inclusione \subseteq è ovvia; sia allora z un qualunque punto di $U - (U \cap V)$, $z \neq y$. Per la (11.3), essendo $z \in \overline{UV}$, la retta zy deve intersecare V in un punto t . Tale punto t (diverso da z , perché z non sta in V) appartiene dunque a $U \cap V$ (poiché zy sta in U) e quindi $ty = zy \subseteq p(y, U \cap V)$, cioè, per la (11.4), $z \in \overline{yU(U \cap V)}$. Quindi $\overline{yU(U \cap V)} \supseteq U$ e ciò dimostra l'asserto. c.v.d.

Dai Teoremi I, II, e dal Teorema III del n. 10, segue:

TEOREMA III. - Sia (S, \mathcal{L}) uno spazio modulare e (\mathcal{S}, \subseteq) lo spazio di chiusura dei suoi sottospazi. Si ha:
 (\mathcal{S}, \subseteq) modulare $\Leftrightarrow (S, \mathcal{L})$ è uno spazio grafico proiettivo.

INDICE

5.-	Spazi lineari: definizioni ed esempi.	22
6.-	Sottospazi di uno spazio lineare.	26
7.-	Spazi grafici proiettivi.	31
8.-	Assioma di Veblen in uno spazio lineare.	35
9.-	Reticoli e sistemi di chiusura.	50
10.-	Reticoli e spazi lineari.	53
11.-	Reticoli modulari e spazi grafici proiettivi.	55