

GIUSEPPE TALLINI

Lezioni di GEOMETRIA SUPERIORE

Anno Accademico 1991 - 92

Spazi di chiusura, spazi lineari; reticoli e spazi lineari.

Appunti redatti da Paula Melillo

DIPARTIMENTO DI MATEMATICA

- UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI ROMA "LA SAPIENZA" -

- Novembre 1992 -

CAP. I.

SPAZI DI CHIUSURA

1.- Spazi di chiusura: definizioni e prime proprietà.

DEF. 1.- Sia S un insieme non vuoto e \mathcal{C} una famiglia di parti di S , soddisfacente alle seguenti proprietà:

(1.1) $S \in \mathcal{C}$,

(1.2) $\{C_i\}_{i \in I} \neq \emptyset, C_i \in \mathcal{C} \Rightarrow \bigcap C_i \in \mathcal{C}$.

Lo spazio geometrico (S, \mathcal{C}) dicesi **spazio di chiusura** e la struttura geometrica \mathcal{C} dicesi **sistema di chiusura**; gli elementi di \mathcal{C} prendono il nome di **chiusi**. Per esempio, costituiscono un sistema di chiusura:

i chiusi di uno spazio topologico;

i sottogruppi di un gruppo;

i sottoanelli di un anello;

gli ideali (bilateri) di un anello;

i sottospazi di uno spazio vettoriale.

DEF. 2.- Dato $X \in S$, chiameremo **chiusura** di X , e lo indicheremo con \bar{X} , l'insieme dato dall'intersezione di tutti i chiusi contenenti X ; \bar{X} è a sua volta un chiuso

(per (1.2)), ed e' anzi il minimo chiuso contenente X.

L' applicazione

$$(1.3) \quad - : X \subseteq S \mapsto \bar{X} \in C$$

prende il nome di operatore di chiusura relativo a C.

Si ha che:

$$(1.4) \quad \forall X \subseteq S \Rightarrow X \subseteq \bar{X};$$

$$(1.5) \quad X \subseteq S, \forall C \subseteq C : X \subseteq C \Rightarrow \bar{X} \subseteq C;$$

$$(1.6) \quad X = \bar{X} \Leftrightarrow X \in C;$$

$$(1.7) \quad X \subseteq S \Rightarrow \bar{\bar{X}} = \bar{X};$$

$$(1.8) \quad X \subseteq Y \Rightarrow \bar{X} \subseteq \bar{Y};$$

$$(1.9) \quad X \subseteq \bar{Y}, Y \subseteq \bar{X} \Rightarrow \bar{X} = \bar{Y};$$

$$(1.10) \quad (X_i)_{i \in I} \neq \emptyset, X_i \subseteq S \Rightarrow \overline{\bigcap_{i \in I} X_i} \subseteq \bigcap_{i \in I} \bar{X}_i;$$

DIM: $\forall i \in I, X_i \supseteq \bigcap_{i \in I} X_i \Rightarrow \bar{X}_i \supseteq \overline{\bigcap_{i \in I} X_i} \Rightarrow \bigcap_{i \in I} \bar{X}_i \supseteq \overline{\bigcap_{i \in I} X_i}$ c.v.d.

$$(1.11) \quad (X_i)_{i \in I} \neq \emptyset, X_i \subseteq S \Rightarrow \overline{\bigcup_{i \in I} X_i} \supseteq \bigcup_{i \in I} \bar{X}_i;$$

DIM: $\forall i \in I, X_i \subseteq \bigcup_{i \in I} X_i \Rightarrow \bar{X}_i \subseteq \overline{\bigcup_{i \in I} X_i} \Rightarrow \bigcup_{i \in I} \bar{X}_i \subseteq \overline{\bigcup_{i \in I} X_i}$ c.v.d.

Si noti che nelle (1.10) e (1.11), in genere non vale il segno di uguaglianza.

DEF. 3. - Sia $X \subseteq S$. Diremo che:

$$X \text{ e' indipendente} \Leftrightarrow [\forall x \in X \Rightarrow x \notin \overline{X - \{x\}}];$$

$$X \text{ e' dipendente} \Leftrightarrow [\exists x \in X : x \in \overline{X - \{x\}}];$$

X e' generatore di $S \Leftrightarrow \bar{X} = S$;

X e' una base di $S \Leftrightarrow [\bar{X} = S \text{ e } X \text{ e' indipendente}]$.

Proviamo che:

(1.12) se X e' dipendente, $X \subseteq Y \Rightarrow Y$ e' dipendente;

DIM. $\exists x \in X : x \in \overline{X - \{x\}} \subseteq \overline{Y - \{x\}} \Rightarrow \exists x \in Y : x \in \overline{Y - \{x\}}$ c.v.d.

Per contrapposizione, si ha che:

(1.13) se X e' indipendente, $Y \subseteq X \Rightarrow Y$ e' indipendente.

DEF. 4. - Diremo che (S, C) e' finitamente generato se esiste un insieme di generatori finito, cioe' se $\exists X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, tale che $\bar{X} = S$.

Proviamo che:

(1.14) se $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ e' un insieme di generatori finito di (S, C) , allora $\exists B \subseteq X$, B indipendente, tale che $\bar{B} = S$, cioe' esiste una base finita di S costituita di elementi di X .

DIM. Se X e' costituito di punti indipendenti, X stesso e' una base per S . Altrimenti X e' dipendente, cioe':

$$\begin{aligned} \exists x_i \in X : x_i \in \overline{X - \{x_i\}} &\Rightarrow (x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n) \subseteq \\ \subseteq \overline{(x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n)} &\Rightarrow (\text{chiudendo ambo i membri}) \Rightarrow \\ \Rightarrow S = \overline{(x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n)} &\subseteq \overline{\overline{(x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n)}} = \end{aligned}$$

$$= \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n\}} \subseteq S \Rightarrow S = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n\}}$$

da cui segue che $\{x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n\}$ e' un insieme di generatori di S. Tale insieme o e' indipendente, oppure e' dipendente, ma in ogni caso reiterando il ragionamento, dopo un numero finito di passi si trova un insieme di punti di X indipendenti, la cui chiusura e' S. c.v.d.

Dalla DEF.4. e dalla (1.14), si ha che:

(1.15) (S, C) e' finitamente generato \Leftrightarrow esiste una base finita.

Osserviamo che in generale (S, C) puo' avere basi di cardinalita' diverse. Inoltre se (S, C) non e' finitamente generato, esso puo' non ammettere basi. Per esempio, i chiusi della topologia naturale sull' asse reale costituiscono un sistema di chiusura che non ammette basi, come si prova facilmente.

Sia ora $T \subseteq S$. Consideriamo la famiglia C_T di parti di T definita da:

$$(1.16) \quad C_T = \{T \cap C : C \in C\}$$

Si prova facilmente che C_T e' un sistema di chiusura per

T e quindi (T, \mathcal{C}_T) e' uno spazio di chiusura che prende il nome di sottospazio di (S, \mathcal{C}) . Se $T \in \mathcal{C}$, allora \mathcal{C}_T e' costituito da tutti i chiusi di (S, \mathcal{C}) contenuti in T . In questo caso diremo che il sottospazio (T, \mathcal{C}_T) e' immerso in (S, \mathcal{C}) , mentre se T non e' un chiuso di (S, \mathcal{C}) , gli elementi di \mathcal{C}_T non sono in generale chiusi ed allora diremo che il sottospazio (T, \mathcal{C}_T) e' sub-immerso in (S, \mathcal{C}) .

Sia (T, \mathcal{C}_T) un sottospazio di (S, \mathcal{C}) . Se $X \subseteq T$, ha senso considerare la chiusura di X nel sottospazio (T, \mathcal{C}_T) , chiusura che denoteremo con \bar{X}^T . Esso e' l'intersezione di tutti i chiusi di \mathcal{C}_T contenenti X . Inoltre e' definito \bar{X} , chiusura di X in (S, \mathcal{C}) . Proviamo che:

$$(1.17) \quad \bar{X}^T = T \cap \bar{X}$$

DIM. $\bar{X}^T = \bigcap_{X \subseteq C \in \mathcal{C}_T} (T \cap C) = T \cap \left(\bigcap_{X \subseteq C \in \mathcal{C}} C \right) = T \cap \bar{X}$ c.v.d.

DEF. 5.- Uno spazio di chiusura (S, \mathcal{C}) si dira' geometrico, se:

$$(1.18) \quad \bar{\emptyset} = \emptyset,$$

$$(1.19) \quad \forall x \in S, \quad \overline{\{x\}} = \{x\},$$

cioe' se \emptyset e' un chiuso e se ogni punto e' chiuso. Per esempio uno spazio topologico T_1 , rispetto ai suoi

chiusi e' uno spazio di chiusura geometrico.

2.- Spazi di chiusura matroidali.

DEF.1.- Diremo che uno spazio di chiusura (S,C) e' matroidale, se in esso vale il seguente assioma, detto **assioma dello scambio**:

$$(\sigma) \quad \forall X \subseteq S, \forall x, y \in S : x \notin \bar{X}, x \in \overline{XU(y)} \Rightarrow y \in \overline{XU(x)}.$$

Uno spazio di chiusura matroidale (S,C) , finito, si dira' matroide.

Osserviamo che l'assioma (σ) e' equivalente al seguente:

$$(\bar{\sigma}) \quad \forall C \in C, \forall x, y \in S : x \notin C, x \in \overline{CU(y)} \Rightarrow y \in \overline{CU(x)}.$$

Per dimostrare la suddetta equivalenza, premettiamo la seguente proprieta':

$$(2.1) \quad \forall X \subseteq S, \forall z \in S \Rightarrow \overline{\bar{X}U(z)} = \overline{XU(z)}$$

$$\begin{aligned} \text{DIM. } \overline{\bar{X}U(z)} &\supseteq (\bar{X}, z) \supseteq (X, z) \Rightarrow \overline{\bar{X}U(z)} \supseteq \overline{XU(z)} \Rightarrow \\ &\Rightarrow (\text{chiudendo ambo i membri}) \Rightarrow \overline{\bar{X}U(z)} = \overline{\overline{\bar{X}U(z)}} \supseteq \overline{XU(z)}. \end{aligned}$$

D'altra parte si ha che:

$$(\bar{X}, z) \subseteq \overline{XU(z)} \Rightarrow \bar{X}U(z) \subseteq \overline{\bar{X}U(z)} \Rightarrow (\text{chiudendo ambo i$$

i membri) $\Rightarrow \overline{\overline{XU\{z\}}} \subseteq \overline{\overline{XU\{z\}}} = \overline{XU\{z\}}$.

Dalla doppia inclusione dimostrata, segue la (2.1). c.v.d.

Dimostriamo ora che:

$$(2.2) \quad (\sigma) \Leftrightarrow (\bar{\sigma})$$

DIM. La $(\sigma) \Rightarrow (\bar{\sigma})$ e' ovvia. Viceversa, a partire da $(\bar{\sigma})$, si ha che, tenendo conto della (2.1):

$$\begin{aligned} \forall X \subseteq S, \forall x, y \in S : x \notin \bar{X} = C, x \in \overline{XU\{y\}} = \overline{\overline{XU\{y\}}} = \overline{CU\{y\}} \Rightarrow \\ \Rightarrow y \in \overline{CU\{x\}} = \overline{\overline{CU\{x\}}} = \overline{XU\{x\}}, \end{aligned}$$

cioe' vale σ . La doppia implicazione dimostra l'equivalenza (2.2). c.v.d.

DEF. 2. - Uno spazio di chiusura (S, C) si dice n-matroidale, se σ vale per tutti gli insiemi $X \subseteq S$, tali che $|X| \leq n$. Evidentemente se (S, C) e' matroidale, esso e' n-matroidale, qualunque sia n.

Da quanto precede si ha $(\forall x, y, z \in S)$:

$$(2.3) \quad (S, C) \text{ e' } 0\text{-matroidale} \Leftrightarrow [x \notin \bar{\emptyset}, x \in \overline{\{y\}} \Rightarrow y \in \overline{\{x\}}];$$

$$(2.4) \quad (S, C) \text{ e' } 1\text{-matroidale} \Leftrightarrow [x \notin \overline{\{z\}}, x \in \overline{\{z, y\}} \Rightarrow y \in \overline{\{z, x\}}].$$

Sia (S, C) uno spazio di chiusura 0-matroidale. Nel sottospazio $S - \bar{\emptyset}$, definiamo la seguente relazione ρ :

$$(2.5) \quad \forall x, y \in S - \bar{\emptyset}, \quad x \rho y \Leftrightarrow x \in \overline{\{y\}}.$$

La ρ così definita è di equivalenza perché è manifestamente riflessiva e transitiva ed è anche simmetrica, in virtù della (2.3). Rimane allora definito l'insieme quoziente:

$$(2.6) \quad P = (S-\bar{0})/\rho$$

e la proiezione canonica:

$$(2.7) \quad \rho : x \in S-\bar{0} \mapsto \rho(x) \in P,$$

dove $\rho(x) = \overline{\{x\}}$, le classi di equivalenza essendo formate da tutti gli elementi che hanno la stessa chiusura.

Per ogni $C \in \mathcal{C}$, si consideri il sottoinsieme di P dato da: $\rho(C-\bar{0})$. Rimane così definita in P la famiglia di parti $\mathcal{P} = \{ \rho(C-\bar{0}) : C \in \mathcal{C} \}$. Essa è un sistema di chiusura, in virtù del fatto che lo è \mathcal{C} . Lo spazio di chiusura (P, \mathcal{P}) risulta geometrico, nel senso che per esso valgono le (1.18), (1.19), e prende il nome di **proiettivo associato allo spazio (S, \mathcal{C})** . Per questa ragione non è riduttivo studiare nel seguito gli spazi di chiusura geometrici e quindi nel seguito (S, \mathcal{C}) denoterà sempre uno spazio di chiusura geometrico.

Daremo ora un esempio molto significativo al riguardo.

Sia V uno spazio vettoriale sopra un corpo K . Denotato con \mathcal{S} la famiglia dei suoi sottospazi, (V, \mathcal{S}) e' uno spazio di chiusura, il quale risulta matroidale e quindi 0-matroidale. In (V, \mathcal{S}) si ha evidentemente:

$$(2.8) \quad \bar{\emptyset} = \{0\}; \quad \forall x \in V - \{0\}, \overline{\{x\}} = \{cx, c \in K\}.$$

Il proiettivo (P, \mathcal{P}) associato a (V, \mathcal{S}) risulta lo spazio proiettivo sul corpo K . Se V ha dimensione finita $n+1$, (P, \mathcal{P}) e' lo spazio proiettivo di dimensione n sopra K .

Proviamo che:

TEOREMA 1. - Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura matroidale, X un indipendente di (S, \mathcal{C}) ed $y \in S$, tale che $X \cup \{y\}$ sia dipendente. Allora $y \in \bar{X}$.

DIM. Poiche' $X \cup \{y\}$ e' un dipendente, esiste un suo elemento x che appartiene alla chiusura dei rimanenti. Se $x=y$, si ha l'asserto. Supponiamo che sia allora $x \neq y$, e quindi $x \in X$. Dunque si ha che: $x \in \overline{(X - \{x\}) \cup \{y\}}$; d'altra parte risulta anche che: $x \notin \overline{(X - \{x\})}$, perche' X e' un indipendente. Ma allora, per l'assioma dello scambio, dalle due relazioni precedenti si ha che: $y \in \overline{(X - \{x\}) \cup \{x\}} = \bar{X}$. c.v.d.

3.- Basi in uno spazio di chiusura, geometrico, matroidale.

Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura geometrico. Proviamo che:

TEOREMA 1. - Sia (S, \mathcal{C}) $(n-1)$ -matroidale, e ammetta una base B con n elementi. Allora ogni base consta di n elementi ed ogni insieme di n elementi indipendenti costituisce una base.

DIM. L'asserto e' vero per $n=1$, perche' in tal caso, $|S|=1$, cioe' $S=\{x\}$. Possiamo dunque procedere per induzione rispetto ad n , supponendo cioe' $n \geq 2$, vero l'asserto per $n-1$, e da cio' provarlo per n .

Sia $B=(x_1, x_2, \dots, x_n)$. Essa prende anche il nome di n -simpleso. Chiameremo faccia di B , opposta all'elemento x_i , la chiusura, Π_i , degli elementi di B diversi da x_i . Evidentemente $x_i \notin \Pi_i$. Cominciamo a provare che:

$$(3.1) \quad \Pi_1 \cap \Pi_2 = \overline{\{x_3, x_4, \dots, x_n\}}.$$

La (3.1) e' ovvia se $n=2$. Supporremo percio' $n \geq 3$. Evidentemente $\Pi_1 \cap \Pi_2 \supseteq \overline{\{x_3, x_4, \dots, x_n\}}$. Se, per assurdo, fosse $\Pi_1 \cap \Pi_2 \subsetneq \overline{\{x_3, x_4, \dots, x_n\}}$, esisterebbe un $y \in \Pi_1 \cap \Pi_2$

tale che:

$$(3.1.1) \quad y \in \overline{\{x_3, x_4, \dots, x_n\}}.$$

D' altra parte si ha anche che:

$$(3.1.2) \quad y \in \Pi_1 = \overline{\{x_2, x_3, \dots, x_n\}},$$

$$(3.1.3) \quad y \in \Pi_2 = \overline{\{x_1, x_3, \dots, x_n\}};$$

applicando due volte l' assioma dello scambio, dalle

(3.1.1), (3.1.2), (3.1.3), si ha che $x_1 \in \overline{\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}}$

e $x_2 \in \overline{\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}}$. Quindi:

$$S = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_n\}} \subseteq \overline{\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}} \subseteq S, \text{ e dunque}$$

$$(3.1.4) \quad S = \overline{\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}}.$$

Ma allora, per il Teorema I del n. 2 (tenuto conto che

(S, \mathcal{C}) e' $(n-1)$ -matroidale) e per la (3.1.1), si ha che

$\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}$ e' indipendente e quindi, per la (3.1.4),

$\{y, x_3, x_4, \dots, x_n\}$ e' una base di S . Essa e' costituita

pero' di $n-1$ elementi; tenuto conto che (S, \mathcal{C}) e' $(n-1)$ -

-matroidale e quindi anche $(n-2)$ -matroidale, per l'

induzione ammessa si ha che ogni base di S deve essere

costituita da $n-1$ elementi e cio' e' escluso perche' B

e' una base con n elementi. L' assurdo prova la (3.1).

In modo analogo si prova che:

$$(3.2) \quad \Pi_{i_1} \cap \Pi_{i_2} \cap \dots \cap \Pi_{i_m} = \overline{\{x_{i_{m+1}}, \dots, x_{i_n}\}}$$

ove $(i_1, i_2, \dots, i_m, i_{m+1}, \dots, i_n)$ e' una permutazione di $(1, 2, \dots, n)$, e quindi anche che:

$$(3.3) \quad \Pi_1 \cap \Pi_2 \cap \dots \cap \Pi_n = \emptyset$$

Proviamo ora che:

(3.4) Fissati m punti indipendenti (y_1, y_2, \dots, y_m) di (S, \mathbb{C}) , con $m \leq n$, esistono m punti di $B = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, e non e' restrittivo supporre che siano i primi m , tali che $B' = \{y_1, y_2, \dots, y_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}$ sia ancora una base per (S, \mathbb{C}) .

Supponiamo dapprima $m = 1$. Sia $y_1 \in S$; l'insieme $\{y_1\}$ e' un indipendente, perche' $y_1 \notin \bar{\emptyset} = \emptyset$ (essendo (S, \mathbb{C}) uno spazio di chiusura geometrico). Il punto y_1 , in forza della (3.3), non appartiene allora a nessuna delle facce di B . Non e' restrittivo supporre (pur di scambiare eventualmente gli indici), che

$$(3.4.1) \quad y_1 \notin \Pi_1 = \overline{\{x_2, x_3, \dots, x_n\}}.$$

D'altra parte $y_1 \in S = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_n\}}$, quindi, per l'assioma dello scambio, (tenuto conto che $|\{x_2, x_3, \dots, x_n\}| = n-1$), si ha $x_1 \in \overline{\{y_1, x_2, \dots, x_n\}}$, da cui:

$$B = \{x_1, x_2, \dots, x_n\} \subseteq \overline{\{y_1, x_2, \dots, x_n\}}$$

e quindi
$$S = \bar{B} \subseteq \overline{\{y_1, x_2, \dots, x_n\}} \subseteq S$$

cioe'
$$S = \overline{\{y_1, x_2, \dots, x_n\}}.$$

Da cio' segue l' asserto per $n=1$, essendo i punti $\{y_1, x_2, \dots, x_n\}$ indipendenti per la (3.4.1) e per il Teorema 1 del n. 2.

Possiamo allora procedere per induzione rispetto ad m , cioe' supporre $m \geq 2$, l' asserto vero per $m-1$, e dimostrarlo per m . Per l' induzione ammessa, l' insieme

$$B' = \{y_1, y_2, \dots, y_{m-1}, x_m, \dots, x_n\}$$

e' una base per (S, \mathbb{C}) . Denoteremo con Π'_i la faccia di B' opposta al punto di indice i . Risulta, per la (3.2):

$$(3.4.2) \quad \Pi'_m \cap \Pi'_{m+1} \cap \dots \cap \Pi'_n = \overline{\{y_1, y_2, \dots, y_{m-1}\}}.$$

Poiche' i punti y_1, y_2, \dots, y_m sono indipendenti, il punto y_m non puo' appartenere al primo membro della (3.4.2). Esiste cioe' almeno una faccia di B' cui y_m non appartiene. Non e' restrittivo supporre, (pur di scambiare gli indici), che:

$$(3.4.2) \quad y_m \notin \Pi'_m = \overline{\{y_1, \dots, y_{m-1}, x_{m+1}, \dots, x_n\}}.$$

D' altra parte risulta anche:

$y_m \in \overline{\{y_1, \dots, y_{m-1}, x_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}}$. Per l'assioma dello scambio allora, (essendo $|\{y_1, \dots, y_{m-1}, x_{m+1}, \dots, x_n\}| = n-1$),

si ha: $x_m \in \overline{\{y_1, \dots, y_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}}$,

da cui:

$$B' = \{y_1, \dots, y_{m-1}, x_m, \dots, x_n\} \subseteq \overline{\{y_1, \dots, y_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}},$$

e quindi

$$S = \overline{\{y_1, \dots, y_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}}.$$

Si ha così l'assunto, tenuto conto che i punti $\{y_1, \dots, y_m, x_{m+1}, \dots, x_n\}$ sono indipendenti per il Teorema 1 del n. 2 e per la (3.4.2). Si è così provata la (3.4). Per $m=n$, la (3.4) prova che scelti comunque n punti indipendenti di (S, \mathbb{C}) , essi costituiscono una base. Da ciò segue che $n+1$ punti distinti di (S, \mathbb{C}) sono sempre dipendenti e quindi che il massimo numero di punti indipendenti di (S, \mathbb{C}) è n . D'altra parte una base di (S, \mathbb{C}) non può avere un numero di punti $\leq n-1$, altrimenti, per l'induzione ammessa, ogni base di (S, \mathbb{C}) avrebbe $n-1$ punti, e ciò è escluso perché $|B| = n$. Ne segue che ogni base di (S, \mathbb{C}) ha esattamente n punti. Si è così provato il Teorema 1. c.v.d.

Proviamo ora che:

TEOREMA II. - Sia (S, C) uno spazio di chiusura geometrico, $(n-1)$ -matroidale, che ammetta una base con n elementi. Allora esso e' matroidale.

DIM. Sia XCS tale che \bar{X} sia un sottoinsieme proprio di S . Allora ogni sottoinsieme indipendente di X , contiene un numero di elementi minore (strettamente) di n (per il Teorema I). Sia $m (< n)$ il massimo numero di punti indipendenti di X e sia $\{x_1, x_2, \dots, x_m\}$ un insieme di punti indipendenti di X . Si ha allora (cfr. Teorema I n. 2):

$$(3.5) \quad \bar{X} = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m\}}.$$

Per ogni $z \in S$, si ha: $XU(z) \subseteq \bar{X}U(z) \subseteq \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m, z\}}$
e quindi:

$$\overline{XU(z)} \subseteq \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m, z\}},$$

d'altra parte, evidentemente, $\overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m, z\}} \subseteq \overline{XU(z)}$.

Ne segue:

$$(3.6) \quad \overline{XU(z)} = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m, z\}}.$$

Si ha, per le (3.5), (3.6), (ove si ponga una prima volta $z=x$ e una seconda volta $z=\bar{x}$) e per la $(n-1)$ -

-matroidalita' di (S, \mathcal{C}) :

$$\begin{aligned} & \forall X \subseteq S, \forall x, y \in S : x \notin X, x \in \overline{XU(y)} \Rightarrow \\ \Rightarrow & x \in \overline{(x_1, x_2, \dots, x_m)}, x \in \overline{(x_1, x_2, \dots, x_m, y)} \Rightarrow \\ \Rightarrow & y \in \overline{(x_1, x_2, \dots, x_m, x)} = \overline{XU(x)}. \end{aligned}$$

Si e' cosi' provato l' assioma dello scambio per (S, \mathcal{C}) , qualunque sia il sottoinsieme X di S . Da cio' segue l' asserto. c.v.d.

Se (S, \mathcal{C}) e' matroidale, si definisce rango di (S, \mathcal{C}) e lo si denota con $\text{rango}(S, \mathcal{C})$, il numero degli elementi di una e quindi di ogni base di (S, \mathcal{C}) (cfr. Teorema 1).

Proviamo che:

TEOREMA III. - Sia (S, \mathcal{C}) matroidale, di rango n . Siano $\{x_1, \dots, x_m\}$ m punti indipendenti di S , con $m < n$. Si possono allora determinare in S $n-m$ punti $\{x_{m+1}, \dots, x_n\}$, in modo che $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ sia una base per S .

DIM. Poiche' $m < n$, si ha:

$$\overline{\{x_1, \dots, x_m\}} \neq S$$

e quindi esiste $x_{m+1} \in S$ tale che:

$$x_{m+1} \in \overline{\{x_1, \dots, x_m\}}.$$

Allora, per il Teorema 1 del n. 2, i punti x_1, \dots

\dots, x_m, x_{m+1} , sono indipendenti. Se essi generano S , l'asserto rimane provato; in caso contrario, procedendo induttivamente, dopo $n-m$ passi, si ha l'asserto. c.v.d.

4.- Rango dei sottospazi e disuguaglianza di Grassmann per uno spazio di chiusura geometrico, matroidale.

Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura geometrico, $(n-1)$ -matroidale, che possieda n (≥ 2) punti indipendenti: $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$. Sia $T \in \mathcal{C}$. Il sottospazio $T = (T, \mathcal{C}_T)$, (cfr. n. 1), risulta $(n-1)$ -matroidale. Se quindi esso ammette una base con m elementi, ed e' $m \leq n$, per il Teorema I del n. 3, ogni base di T ha m elementi ed ogni insieme di m elementi indipendenti in T e' una base per T . Diremo allora che T ha rango m e dimensione $m-1$ e scriveremo:

$$(4.1) \quad \text{rango } T = m, \quad \text{dim } T = m-1.$$

Sia \mathcal{I}_n , ($\subseteq \mathcal{C}$), la famiglia dei sottospazi di (S, \mathcal{C}) ciascuno dei quali abbia rango $\leq n$. Poiche' (S, \mathcal{C}) e'

geometrico, si ha che:

$$(4.2) \quad \begin{cases} \emptyset \in \mathcal{I}_n; \forall x \in S, \{x\} \in \mathcal{I}_n; \\ \text{rango } T = 0 \Leftrightarrow T = \emptyset; \text{ rango } T = 1 \Leftrightarrow T = \{x\}. \end{cases}$$

Si consideri l' applicazione:

$$(4.3) \quad \rho : T \in \mathcal{I}_n \mapsto \text{rango } T \in \{0, 1, \dots, n\}.$$

Essa e' suriettiva. Infatti, $\forall m \in \{0, 1, \dots, n\}$, si consideri il sottoinsieme di X dato da $Y = \{x_1, x_2, \dots, x_m\}$; esso risulta un indipendente (perche' tale e' X), onde $\overline{Y} = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_m\}}$ e' un chiuso che ammette una base (data da Y) con m elementi ed e' $m \leq n$. Dunque $\overline{Y} \in \mathcal{I}_n$ e $\text{rango } \overline{Y} = m$, cioe' ρ e' suriettiva.

Proviamo ora che:

$$(4.4) \quad U, V \in \mathcal{I}_n, U \subseteq V \Rightarrow [\text{rango } U \leq \text{rango } V; \text{ rango } U = \text{rango } V \Leftrightarrow U = V]$$

DIM. Poniamo $u = \text{rango } U$ e $v = \text{rango } V$. Sia inoltre $\{x_1, x_2, \dots, x_u\}$ una base per U , onde $\{x_1, x_2, \dots, x_u\}$ e' un indipendente di V (perche' $U \subseteq V$). Per il Teorema III del n. 3, esistono allora $v-u$ punti di V , dati da $\{x_{u+1}, \dots, x_v\}$, tali che $\{x_1, \dots, x_u, x_{u+1}, \dots, x_v\}$ costituisce una base per V . Quindi $u \leq v$, il segno di uguaglianza

avendosi se e solo se $\{x_1, x_2, \dots, x_u\}$ e' una base anche per V , cioè se e solo se $U = \overline{\{x_1, x_2, \dots, x_u\}} = V$. Si ha così l'asserto. c.v.d.

TEOREMA I. - Siano $U, V \in \mathcal{S}_n$ tali che :

$$(4.5) \quad \text{rango } U + \text{rango } V \leq n.$$

Allora risulta $U \cap V \in \mathcal{S}_n$, $\overline{U \cup V} \in \mathcal{S}_n$ ed inoltre sussiste la seguente disuguaglianza di Grassmann:

$$(4.6) \quad \text{rango } U + \text{rango } V \geq \text{rango}(U \cap V) + \text{rango}(\overline{U \cup V}).$$

DIM. Poniamo $u = \text{rango } U$ e $v = \text{rango } V$. Essendo $U, V \in \mathcal{S}_n$, si ha che U e V sono spazi $(n-1)$ -matroidali (poiché lo e' S). Inoltre, ogni sottospazio di U ha $\text{rango} \leq u \leq n$, ed ogni sottospazio di V ha $\text{rango} \leq v \leq n$. Quindi $U \cap V \in \mathcal{S}_n$ e $\text{rango}(U \cap V) \leq \min[u, v]$. Sia $i = \text{rango}(U \cap V)$ e sia $X = \{x_1, x_2, \dots, x_i\}$ una base per $U \cap V$. Per il Teorema III del n. 3, esiste in U un insieme $Y = \{y_{i+1}, \dots, y_u\}$, tale che $X \cup Y$ sia una base per U . Analogamente esiste in V un insieme $Z = \{z_{i+1}, \dots, z_v\}$, tale che $X \cup Z$ sia una base per V . Si ha allora:

$$\overline{X \cup Y} = U, \quad \overline{X \cup Z} = V,$$

e quindi $\overline{U \cup V} \subseteq \overline{X \cup Y \cup Z} \subseteq \overline{U \cup V}$,

da cui $\overline{UV} = \overline{XUYUZ}$.

Ne segue che il sottospazio \overline{UV} e' generato dall'insieme $XUYUZ$ il quale consta di $i+(u-i)+(v-i) = u+v-i$ elementi. Quindi \overline{UV} ammette una base costituita di c elementi, con $c \leq u+v-i \leq u+v \leq n$ (in forza della (4.5)). Dunque $\overline{UV} \in \mathcal{S}_n$, ed inoltre:

$$\text{rango}(\overline{UV}) = c \leq u+v-i = \text{rango}U + \text{rango}V - \text{rango}(U \cap V).$$

Da cio' si ha la (4.6). Ne segue l'assunto. c.v.d.

Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura geometrico, matroidale, finitamente generato, che quindi ammette una base finita B (cfr. 1.15). Posto $|B|=n$, poiche' (S, \mathcal{C}) e' matroidale, esso e' anche $(n-1)$ -matroidale. Da quanto precede si ha allora che:

TEOREMA II. - Sia (S, \mathcal{C}) uno spazio di chiusura matroidale, finitamente generato, tale quindi da ammettere una base B con $|B|=n$. Allora ogni sottospazio $C \in \mathcal{C}$ e' tale che le sue basi hanno tutte la stessa cardinalita', sia essa m ($\leq n$), e che ogni insieme indipendente di C , con m elementi, e' una base

per C . Dunque, posto $m = \text{rango } C$, l' applicazione

$$(4.7) \quad \rho : C \in \mathcal{C} \mapsto \text{rango } C \in \{0, 1, \dots, n\},$$

è suriettiva. Inoltre:

$$(4.8) \quad \text{rango } C = 0 \Leftrightarrow C = \emptyset; \quad \text{rango } C = 1 \Leftrightarrow C = \{x\}, \quad e$$

$$(4.9) \quad \forall U, V \in \mathcal{C}, \quad U \subseteq V \Rightarrow [\text{rango } U \leq \text{rango } V; \quad \text{rango } U = \text{rango } V \Leftrightarrow U = V].$$

Infine:

$$(4.10) \quad \forall U, V \in \mathcal{C}, \quad \text{rango } U + \text{rango } V \leq n \Rightarrow \\ \Rightarrow \text{rango } U + \text{rango } V \geq \text{rango}(U \cap V) + \text{rango}(\overline{U \cap V}).$$

INDICE

	Pagina
1.- Spazi di chiusura: definizioni e prime proprietà'	1
2.- Spazi di chiusura matroidali.	6
3.- Basi in uno spazio di chiusura, geometrico, matroidale.	10
4.- Rango dei sottospazi e disuguaglianza di Grassmann per un spazio di chiusura, geo- metrico, matroidale.	17
