

ESERCIZI DI GEOMETRIA (Per FISICI)  
CORSO DEL PROF. RENZO MAZZOCCO  
A.A. 2009-2010  
Foglio N. 6-bis

1. Spazio vettoriale euclideo numerico  $V=R^3$ . Sia assegnato l'endomorfismo  $F:V \rightarrow V$  definito da

$$F(v)=(x_1-x_2-x_3, -x_1+x_2-x_3, -x_1-x_2+x_3),$$

essendo  $v=(x_1, x_2, x_3)$ .

- (a) Determinare la matrice  $A$  associata ad  $F$  rispetto alla base canonica di  $V$ .
- (b) Verificare che  $F$  è simmetrico.
- (c) Determinare una base ortonormale  $B'$  di  $V$  costituita da autovettori rispetto ad  $F$ .
- (d) Detta  $A'$  la matrice associata ad  $F$  rispetto alla base  $B'$ , determinare una matrice ortogonale  $C$  tale che  $A'=C^{-1}AC$ .
- (e) Scrivere l'espressione di  $F(v)$  rispetto alla base  $B'$ .

2. Spazio vettoriale euclideo numerico  $V=R^4$ . Sia assegnato l'endomorfismo  $F:V \rightarrow V$  definito da

$$F(v)=(x_2-x_4, x_1-x_3, -x_2-x_4, -x_1-x_3),$$

essendo  $v=(x_1, x_2, x_3, x_4)$ .

- (a) Determinare la matrice  $A$  associata ad  $F$  rispetto alla base canonica di  $V$ .
- (b) Verificare che  $F$  è simmetrico.
- (c) Determinare una base ortonormale  $B'$  di  $V$  costituita da autovettori rispetto ad  $F$ .
- (d) Detta  $A'$  la matrice associata ad  $F$  rispetto alla base  $B'$ , determinare una matrice ortogonale  $C$  tale che  $A'=C^{-1}AC$ .
- (e) Scrivere l'espressione di  $F(v)$  rispetto alla base  $B'$ .

3. Spazio vettoriale euclideo  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  di dimensione tre. Base ortonormale  $B=(v_1, v_2, v_3)$ . Sia assegnato l'endomorfismo  $F:V \rightarrow V$ , definito da

$$F(v)=v-\langle v, u \rangle u,$$

essendo  $v=x_1v_1+x_2v_2+x_3v_3$ ,  $u=v_1+v_2+v_3$ .

- (a) Verificare che l'endomorfismo  $F$  è simmetrico.
- (b) Determinare una base ortonormale  $B'$  di  $V$ , costituita da autovettori rispetto ad  $F$ .
- (c) Scrivere l'espressione di  $F(v)$  rispetto a  $B'$ .

4. Spazio vettoriale euclideo numerico  $V=R^3$ . Sia assegnata la forma quadratica reale  $q:V \rightarrow \mathbf{R}$ , definita da

$$q(v)=-x_1^2-4x_1x_2-4x_1x_3-x_2^2-4x_2x_3-x_3^2,$$

essendo  $v=(x_1, x_2, x_3)$ .

- (a) Determinare l'endomorfismo simmetrico  $F:V \rightarrow V$  associato a  $q$ .
- (b) Determinare una base ortonormale opportuna di  $V$  rispetto alla quale  $q$  assume forma canonica metrica e scrivere tale forma canonica.
- (c) Determinare una base opportuna di  $V$  rispetto alla quale  $q$  assume forma canonica affine e scrivere tale forma canonica.
- (d) Determinare la segnatura e l'indice di nullità di  $q$ .
- (e) Dire di che tipo è  $q$ .
- (f) Determinare, se esiste, una base di  $V$  costituita da vettori isotropi rispetto a  $q$ .

5. Piano vettoriale numerico reale  $V=\mathbf{R}^2$  dotato dello pseudo-prodotto scalare  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  definito da  $\langle v, w \rangle = x_1 y_1 - x_2 y_2$ , essendo  $v=(x_1, x_2)$ ,  $w=(y_1, y_2)$ . Verificare che l'endomorfismo  $F:V \rightarrow V$ , definito da

$$F(v) = \left( \left( \frac{5}{4} \right) x_1 + \left( \frac{3}{4} \right) x_2, \left( \frac{3}{4} \right) x_1 + \left( \frac{5}{4} \right) x_2 \right),$$

è una trasformazione di Lorentz.