

Esercizio 1. Sia \mathcal{C} la curva dello spazio euclideo \mathbb{R}^3 , di equazioni parametriche

$$\alpha(t) : (x = t \sin t, y = t \cos t, z = t^3), \quad t \in \mathbb{R}.$$

i) Verificare che \mathcal{C} è regolare, ovvero che $\alpha'(t) \neq 0$ per ogni $t \in \mathbb{R}$.

ii) Verificare che \mathcal{C} non ha flessi, ovvero che la sua curvatura è strettamente positiva.

iii) Determinare nel punto $O = \alpha(0) \in \mathcal{C}$ i tre versori di Frenet, la curvatura e la torsione. Scrivere nello stesso punto le equazioni della retta tangente e del piano osculatore.

iv) Sia \mathcal{D} la curva ottenuta proiettando ortogonalmente \mathcal{C} sul piano $z = 0$. Scrivere una parametrizzazione di \mathcal{D} e determinare il punto di \mathcal{D} a curvatura massima.

Soluzione: i) $\alpha : \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{C}$ è differenziabile e biunivoca, con inversa $(x, y, z) \rightarrow z^{\frac{1}{3}}$, dunque un diffeomorfismo. Risulta $\alpha'(t) = (\sin t + t \cos t, \cos t - t \sin t, 3t^2)$ che è non nullo per ogni $t \in \mathbb{R}$.

ii) Bisogna verificare che $|\alpha'(t) \wedge \alpha''(t)| > 0$ per ogni $t \in \mathbb{R}$. Risulta $\alpha''(t) = (2 \cos t - t \sin t, -2 \sin t - t \cos t, 6t)$, e quindi:

$$\alpha'(t) \wedge \alpha''(t) = (2 + t^2)(3t \cos t, -3t \sin t, -1), \quad |\alpha'(t) \wedge \alpha''(t)| = (2 + t^2)\sqrt{1 + 9t^2} > 0.$$

iii) I tre versori di Frenet in $\alpha(0)$ sono:

$$\vec{t}(0) = \frac{\alpha'(0)}{|\alpha'(0)|} = (0, 1, 0), \quad \vec{b}(0) = \frac{\alpha'(0) \wedge \alpha''(0)}{|\alpha'(0) \wedge \alpha''(0)|} = (0, 0, -1), \quad \vec{n}(0) = \vec{b}(0) \wedge \vec{t}(0) = (1, 0, 0).$$

La curvatura è:

$$k(0) = \frac{|\alpha'(0) \wedge \alpha''(0)|}{|\alpha'(0)|^3} = 2.$$

Infine, essendo $\alpha'''(0) = (0, -3, 6)$, la torsione risulta essere:

$$\tau(0) = -\frac{\alpha'(0) \wedge \alpha''(0) \cdot \alpha'''(0)}{|\alpha'(0) \wedge \alpha''(0)|^2} = 3.$$

La retta tangente ha equazioni parametriche $x = 0, y = t, z = 0$ e dunque cartesiane $x = z = 0$ (asse y). Il piano osculatore ha invece equazione

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0,$$

ovvero $z = 0$.

iv) \mathcal{D} ha equazioni parametriche $\beta(t) : (x = t \sin t, y = t \cos t, z = 0)$, $t \in \mathbb{R}$. Pertanto \mathcal{D} ha curvatura

$$k^{\mathcal{D}}(t) = \frac{|\beta' \wedge \beta''|}{|\beta'|^3} = \frac{2 + t^2}{\sqrt{1 + t^2}^3}.$$

Tale funzione ha derivata prima

$$\frac{d}{dt} k^{\mathcal{D}}(t) = \frac{-t(4 + t^2)\sqrt{1 + t^2}}{(1 + t^2)^3}.$$

Tale funzione ha un unico massimo per $t = 0$. Dunque $\beta(0) = O$ è il punto di \mathcal{D} a curvatura massima. Si ha $k^{\mathcal{D}}(0) = 2$.

Esercizio 2. Con riferimento alle coordinate (x, y, z) di \mathbb{R}^3 , si consideri la 1-forma differenziale:

$$\omega = (x^2 + y^2 - 1)(dx + dy + dz).$$

i) Calcolare l'integrale di ω sull'arco c di elica circolare

$$c : \{(x = \cos t, y = \sin t, z = t), 0 \leq t \leq \pi\}.$$

ii) Scrivere l'espressione della 2-forma $d\omega$ in \mathbb{R}^3 , e calcolare (senza usare il teorema di Stokes) l'integrale di $d\omega$ esteso alla regione R di elicoide

$$R : \{(x = v \cos t, y = v \sin t, z = t), 0 \leq t \leq \pi, 0 \leq v \leq 1\}.$$

iii) Disegnare una figura che descrive quanto segue. Il rettangolo Q del piano (t, v) definito dalle condizioni $0 \leq t \leq \pi, 0 \leq v \leq 1$ e di cui R è immagine mediante le sue equazioni parametriche ha bordo $\partial Q = \alpha + \beta + \gamma + \delta$, dato dalla somma formale dei suoi quattro lati orientati. Si noti che $\partial R = a + b + c + d$, essendo a, b, c, d le immagini rispettivamente di $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ mediante le stesse equazioni parametriche, ed essendo in particolare c l'arco di elica di cui al punto 1.

iv) Calcolare $\int_a \omega, \int_b \omega, \int_c \omega, \int_d \omega$ e dedurre il valore di $\int_{\partial R} \omega$. Confrontare il risultato con l'integrale $\int_R d\omega$ calcolato al punto ii).

Soluzione: i) Poiché risulta, lungo l'arco c di elica, $x^2 + y^2 - 1 = 0$, si ha subito che $\int_c \omega = 0$.

ii) Poiché $d(x^2 + y^2 - 1) = 2xdx + 2ydy$, risulta subito

$$d\omega = 2(x - y)dx \wedge dy - 2xdz \wedge dx + 2ydy \wedge dz.$$

L'integrale $\int_R d\omega$ può essere calcolato come integrale doppio. Passando ai parametri (t, v) mediante le equazioni parametriche dell'elicoide risulta infatti:

$$d\omega = 2(x - y)dx \wedge dy - 2xdz \wedge dx + 2ydy \wedge dz = 2[v^2 \sin t - v^2 \cos t - v]dt \wedge dv,$$

ovvero come somma di prodotti con variabili separate

$$[2(\sin t - \cos t)dt] \wedge [v^2 dv] + [2dt] \wedge [-v dv].$$

Il calcolo dell'integrale ora è semplicissimo:

$$\int_R d\omega = \int_{0 \leq t \leq \pi, 0 \leq v \leq 1} d\omega = \int_0^\pi 2(\sin t - \cos t)dt \int_0^1 v^2 dv + 2 \int_0^\pi dt \int_0^1 (-v)dv,$$

da cui

$$\int_R d\omega = \frac{4}{3} - \pi.$$

iii), iv) Il bordo ∂R consiste dell'unione orientata del segmento a sull'asse z ($v = 0, 0 \leq t \leq \pi$), del segmento orizzontale di generatrice b ($t = \pi, 0 \leq v \leq 1$), dell'arco di elica c , con orientazione data ora dalle t decrescenti, e dal segmento orizzontale d ($t = 0$ e v decrescenti): Dunque:

$$\int_a \omega = \int_0^\pi (-dt) = -\pi, \quad \int_b \omega = \int_0^1 (1 - v^2)dv = \frac{2}{3}, \quad \int_c \omega = 0, \quad \int_d \omega = \int_1^0 (v^2 - 1)dv = \frac{2}{3}.$$

Pertanto

$$\int_{\partial R} \omega = \frac{4}{3} - \pi = \int_R d\omega,$$

in accordo con il teorema di Stokes.