

# Geometria I (Canale I-Z)

Esercitazione del 13.10.2014 - Prof. P. Piccinni

**Esercizio 1.** Si consideri in  $\mathbf{R}^3$  e in  $\mathbf{C}^3$  la forma quadratica definita sui vettori  $\vec{x} = (x_1, x_2, x_3)$  dalla formula

$$q(\vec{x}) = x_1^2 - 2x_1x_2 - 2x_2x_3 + x_3^2$$

- i) Scrivere l'espressione analitica della forma bilineare simmetrica associata a  $q$ .
- ii) Stabilire quali tra i vettori  $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$  è isotropo rispetto a  $q$ .
- iii) Determinare basi  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$  di  $\mathbf{R}^3$  e  $\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3$  di  $\mathbf{C}^3$  in cui la matrice associata a  $q$  si rappresenta in forma canonica, risp. reale di Sylvester o complessa.

**Esercizio 2.** Sia  $V^{n^2} = M_n(\mathbf{R})$  lo spazio vettoriale delle matrici quadrate di ordine  $n$  ad elementi reali.

- i) Dimostrare che la funzione

$$f : M_n(\mathbf{R}) \times M_n(\mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{R}$$
$$f(A, B) = \text{tr}(A B^t)$$

definisce una forma bilineare simmetrica su  $V^{n^2}$ .

- ii) Determinare gli indici di positività, negatività e nullità di  $f$ .

**Esercizio 3.** Si considerino le seguente matrici di Pauli:

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbf{C}).$$

- a) Stabilire se  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$  sono simmetriche, se sono hermitiane, se sono unitarie ( $\in U(2)$ ), se sono speciali unitarie ( $\in SU(2)$ ).
- b) Verificare che  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$  sono diagonalizzabili, e costruire matrici unitarie risp.  $\tau_1, \tau_2, \tau_3$  che le diagonalizzino.
- c) Verificare che  $\sigma_1$  e  $\sigma_3$  sono diagonalizzabili anche per congruenza.
- d) Dimostrare che  $\sigma_2$  non è diagonalizzabile per congruenza, ovvero che non esiste una  $C \in GL(2, \mathbf{C})$  tale che  $C^t \sigma_2 C$  sia diagonale.

**Esercizio 4.** Sia  $V = \mathbf{C}^3$ , e sia assegnata la forma quadratica  $q : V \rightarrow \mathbf{C}$  tale che

$$q(\vec{v}) = 2ix_1x_2 + 2x_1x_3 + i2x_2x_3,$$

essendo  $\vec{v} = (x_1, x_2, x_3) \in V$ .

- i) Determinare l'espressione della forma bilineare simmetrica  $b : V \times V \rightarrow \mathbf{C}$  associata alla forma quadratica  $q$ .
- ii) Determinare una base opportuna di  $V$  rispetto alla quale  $q$  abbia espressione canonica.